# Преобразователь частоты

# **GERTZ 900 (M-driver)**

Руководство по эксплуатации







# Оглавление

Глава 1 Информация по технике безопасности и меры предосторожности	3
1.1 Информация по технике безопасности	
1.2 Общие меры предосторожности	4
1.3 Информация об оборудовании	
Данные заводской таблички	
Модельный ряд	
Габаритные размеры	7
Тормозные резисторы	8
Технические характеристики	
Схема подключения	10
Панель управления	12
Навигация по меню	13
Описание клемм	15
Требования к монтажу	16
Глава 2 Инструкция по параметрам	17
F0 Основные параметры	
F1 Параметры клемм входов и выходов	
F2 Параметры кривой U/f	
F3 Параметры режима Старт/Стоп	28
F4 Многоскоростной режим	31
F5 ПИ-регулятор и параметр подачи воды при постоянном давлении	
F6 Расширенные функциональные параметр	
F7 Параметры связи	
F8 Режим управления двигателем	
F9 Расширенный параметр управления двигателем	
U0 Группа параметров мониторинга	
Протокол связи Modbus-RTU	
Глава 3 Техническое обслуживание и устранение неполадок	
3.1 Плановое техническое обслуживание	
Коды ошибок и причины	





# Глава 1 Информация по технике безопасности и меры предосторожности

# 1.1 Информация по технике безопасности

Внимательно прочитайте эту главу при установке и вводе в эксплуатацию частотного преобразователя (далее по тексту ЧП) и соблюдайте меры предосторожности, требуемые в этой главе. Мы не несем ответственность за любые травмы или убытки, вызванные неправильной эксплуатацией оборудования.

В данном руководстве меры предосторожности подразделяются на следующие категории:

	Не устанавливайте ЧП, если при распаковке Вы обнаружите попадание
	воды в
	устройство, отсутствие комплектующих или механические поврежде-
	ния!
	Не используйте поврежденные провода для подключения ЧП.
	Не проводите никаких испытаний изоляции двигателя и на устойчивость
	к перепадам напряжения на не обесточенном оборудовании
110	Прежде чем прикасаться к ЧП, отключите источник питания. После от-
H	ключения питания на клеммах в течение десяти минут будет сохраняться
OITACHO!!!	высокое напряжение
	Вращающийся двигатель может подавать электрическую энергию об-
	ратно на ЧП, прежде чем прикасаться к нему, убедитесь, что двигатель
	остановлен или отсоединен от ЧП.
	Перед подключением кабеля убедитесь, что на клемме питания нет
	напряжения.
	Заземлите ЧП. Провод заземления должен выдерживать максимальный
	ток замыкания, ограниченный предохранителем или автоматическим
	выключателем
	ЧП требует бережной транспортировки
	Храните ЧП вдали от горючих материалов и электрических проводов
	ЧП лучше всего использовать внутри помещений, ЧП класса IP20
	должны устанавливаться в среде с уровнем загрязнения 2 или в корпусе
	с уровнем защиты IP54 и выше.
	При установке ЧП обеспечьте достаточный отвод тепла и не сверлите
	отверстия рядом с ним, так как пыль от сверления и металлический му-
=:	сор могут попасть внутрь
ше	Избегайте попадания оголенных концов провода, винтов и других посто-
Тредостережение!!!	ронних предметов в ЧП
ЭС	Не подключайте кабели питания к выходным клеммам (U, V, W)
теј	Не подключайте тормозной резистор между клеммами шины постоян-
200	ного тока DC+ и DC
<b>be</b> <sup>⊬</sup>	Не рекомендуется устанавливать устройства автоматического управле-
Ē	ния (контакторы) между ЧП и двигателем
	Соблюдайте минимальное расстояние в 100 мм между питающим кабе-
	лем и кабелем управления, перекрещивание кабелей допустимо только
	под углом 90 градусов. Убедитесь, что все клеммы закреплены с соот-
	ветствующим моментом затяжки
	Двигатель может запуститься сразу после включения питания.
	Убедитесь, что напряжение питания, частота и количество фаз соответ-
	ствуют номинальной мощности ЧП





При автоматической настройке двигателя обратите внимание, что двигатель может вращаться

ЧП управляет двигателем, чтобы он работал с частотой вращения выше или ниже номинальной. Если требуется, чтобы двигатель работал с завышенной скоростью, нужно уточнить, возможно ли это у производителей двигателей

Не включайте и не выключайте ЧП часто, так как это может сократить срок его службы. Допускается повторное включение питания ЧП через 10 минут после выключения

В районе с высотой более 1000 м требуется снижение скорости

Установка и подключение ЧП допускается только квалифицированным персоналом

Не пытайтесь отремонтировать ЧП самостоятельно при возникновении ошибок. Свяжитесь с нами для получения дополнительной помощи

### 1.2 Общие меры предосторожности

### 1.Требования к устройству защиты от остаточного тока (УЗО)

Во время работы ЧП генерирует высокий ток утечки, который протекает по проводнику защитного заземления. Необходимо установить УЗО типа В на первичной стороне источника питания. При выборе УЗО следует учитывать переходный и установившийся ток утечки на землю. Вы можете выбрать УЗО с функцией подавления высоких частот или УЗО общего назначения с относительно большим остаточным током.

#### 2.Испытания изоляции двигателя

Необходимо проводить проверку изоляции двигателя при первом использовании, а также при повторном использовании после длительного хранения, чтобы не испортить ЧП. Во время испытания изоляции двигатель должен быть отсоединен от ЧП. Для проверки рекомендуется использовать мегаомметр напряжением 500 В. Сопротивление изоляции должно быть не менее 5 МОм.

#### 3.Тепловая защита двигателя

Если номинальная мощность выбранного двигателя не соответствует номинальной мощности ЧП, отрегулируйте параметры защиты двигателя на панели управления ЧП или установите тепловое реле в цепь для защиты двигателя.

### 4.Работа на частоте более 50 Гц

ЧП обеспечивает выходную частоту от 0 до 500  $\Gamma$ ц. Если требуется, чтобы ЧП работал на частоте более 50  $\Gamma$ ц, учитывайте мощность механических устройств.

### 5.Вибрация

ЧП может войти в механический резонанс на некоторых выходных частотах, что станет причиной повышенного шума и вибрации. Этого можно избежать, установив несущую частоту.

### 6. Нагревание и шум двигателя

Выходной сигнал ЧП представляет собой волну широтно-импульсной модуляции (ШИМ) с определенными частотами, поэтому температура двигателя, шум и вибрация могут быть немного выше, чем при работе от сети (50 Гц).





### 7.Варистор или конденсатор на выходе ЧП

Не устанавливайте конденсатор для повышения коэффициента мощности или чувствительный к напряжению резистор молниезащиты на выходе ЧП, поскольку на выходе ЧП используется ШИМ-волна. В противном случае ЧП может пострадать от кратковременной перегрузки по току или выйти из строя.

### 8.Контактор на клемме ввода-вывода ЧП

Когда контактор установлен между входом ЧП и источником питания, ЧП нельзя запускать или останавливать путем включения или выключения контактора. Если необходимо управление ЧП с помощью контактора, временной интервал между переключениями должен составлять не менее одного часа, поскольку частые циклы зарядки и разрядки сократят срок службы конденсатора внутри ЧП. Если контактор установлен между выходом ЧП и двигателем, не выключайте контактор, когда ЧП активен. В противном случае модули внутри ЧП могут быть повреждены.

### 9.Использование ЧП при различных напряжениях в сети

ЧП нельзя использовать за пределами допустимого диапазона напряжений, указанного в данном руководстве. Это может привести к повреждению компонентов ЧП. При необходимости используйте устройство для повышения или снижения напряжения.

### 10. Запрет на изменение трехфазного ввода на двухфазный

Не заменяйте трехфазный вход ЧП на двухфазный. В противном случае это приведет к повреждению оборудования.

### 11. Защита от удара молнии

ЧП имеет встроенное устройство защиты от перегрузки по току молнии. Но при использовании ЧП на местности, подверженной ударам молнии, пользователю необходимо установить устройство защиты от молнии перед ЧП для увеличения срока службы устройства.

### 12. Температура окружающей среды

Нормальная температура окружающей среды для использования ЧП составляет - 10...+40 °C. При температуре более 40 °C необходимо снизить нагрузку на ЧП. При каждом повышении температуры окружающей среды на градус требуется снижение мощности на 1,5 %. Максимальная допустимая температура окружающей среды составляет 50 °C.

### 13. Высота над уровнем моря

В местах, где высота над уровнем моря превышает 1000 м и охлаждающий эффект снижается из-за разреженности воздуха, необходимо снизить мощность ЧП. При увеличении высоты над уровнем моря на каждые 100 м, снижайте мощность на 1%. Максимально допустимая высота над уровнем моря составляет 3000 метров.

### 14. Особое использование

Если необходимо подключение ЧП способом отличным от рекомендуемой схемы подключения в данном руководстве, необходимо проконсультироваться с нами.

#### 15. Утилизация

Конденсаторы внутри ЧП могут взорваться при их сгорании. При сгорании пластиковых деталей образуется ядовитый газ. ЧП необходимо утилизировать как промышленный отход.





# 16. Совместимость с двигателями

Настройка ЧП по умолчанию предназначена для асинхронных двигателей с 4-полюсной обмоткой. Для других типов двигателей выберите ЧП в соответствии с параметрами двигателя. Для оптимизации работы необходимо выполнить автоматическую настройку двигателя или изменить значения по умолчанию в зависимости от фактических условий.

### 1.3 Информация об оборудовании

Частотные преобразователи были протестированы и проинспектированы перед отправкой с завода. Перед распаковкой товара, проверьте упаковку товара на предмет повреждений, вызванных небрежной транспортировкой, а также на соответствие технических характеристик и типа товара заказу. Если есть какие-либо вопросы, свяжитесь с поставщиком продукции.

### Данные заводской таблички

Преобразователь частоты M-Driver серии 900 маркируются следующим образом:

900	-	0075	G	3	EE	0001
серия						
Мощно	сть	:				
0007 = 0	),75	кВт				
0075 = 6	7,5	кВт				
••••	_					
тип пре	обр	азователя	I			
частоть						
G — o6						
М — мі						
		й тип с тог	403-			
-	-	ваетелем				
		апряжени	я:			
1 - 1 d			ΔD			
		0 B/1ф 22	0B			
3 — 3 ф						
Дата пр						
Серийн		номер				_

В моделях 900G до 5,5 кВт включительно тормозной прерыватель встроен в базовой комплектации

#### Модельный ряд

Частотные преобразователи мини типа с однофазным входом 220 В (900-хххМ1):

Модель	Мощность, кВт	Номинальный выходной ток,	Типоразмер
		A	
900-0007M1	0,75	4	A00M
900-0015M1	1,5	7	A00M

Частотные преобразователи мини типа с трехфазным входом 380 В (900-хххМ3)

Модель	Мощность, кВт	Номинальный выходной ток,	Типоразмер
		A	
900-0007M3	0,75	2,5	A00M
900-0015M3	1,5	3,7	A00M
900-0022M3	2,2	5,1	A00M





Частотные преобразователи **общего типа** с однофазным входом 220 В (900-хххG1)

		_	`
Модель	Мощность, кВт	Номинальный	Типоразмер
		выходной ток,	
		A	
900-0007G1	0,75	4	A00
900-0015G1	1,5	7	A00
900-0022G1	2,2	10	A01
900-0040G2	4	18	A02
900-0055G2	5,5	25	A02

Частотные преобразователи **общего типа** с трехфазным входом 380 В (900-хххG3)

Модель	Мощность, кВт	Номинальный	Типоразмер
	, ,	выходной ток,	1 1
		A	
900-0007G3	0,75	2,5	A00
900-0015G3	1,5	3,7	A00
900-0022G3	2,2	5,1	A00
900-0040G3	4	9	A01
900-0055G3	5,5	13	A01
900-0075G3/U3	7,5	16	A02
900-0110G3/U3	11	25	A02
900-0150G3/U3	15	32	A03
900-0185G3	18,5	38	A03
900-0220G3	22	45	A04
900-0300G3	30	60	A04
900-0370G3	37	75	A04
900-0450G3	45	90	A05
900-0550G3	55	110	A06
900-0750G3	75	150	A07
900-0930G3	93	170	A07

# Габаритные размеры

Типораз- мер	Мощность	Габаритные размеры (ДхВхГ), мм			Монтажнь (ДхВ	Диаметр отвер-	
						стия, мм	
A00M	0,75-1,5 кВт (220	86	153	123	76	143	4,5
	B)						
	0,75-2,2 кВт (380						
	B)						
A00	0,75-2,2 кВт (220	86	170	141	75	157	5
	B)						
	0,75-2,2 кВт (380						
	B)						
A01	4-5,5 кВт (380 В)	96	188	171	83,6	176	5
A02	7,5-11 кВт	114	228	192	98,7	214,5	5
A03	15-18,5 кВт	160	290	182	143	269	6,5
A04	22-37 кВт	193	328	217	172	305	8,5
A05	45 кВт	228	344	223	206	324	8,5
A06	55 кВт	327,5	490	238	202,5	459	10
A07	75-93 кВт	300	526	304	200	504	9



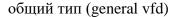


• В связи с обновлением линейки габаритные размеры могут быть изменены без предварительного уведомления. Для получения подробной информации обратитесь к продавцу.

Данная серия частотных преобразователей представлена двумя вариантами:

- мини тип (mini vfd)
- общий тип (general vfd)







мини тип (mini vfd)

### Тормозные резисторы

Напряжение	Мощность ПЧ, кВт	Мощность, Вт	Сопротивление, Ом
1ф 220В	0,4	80	200
	0,75	80	150
	1,5	100	100
	2,2	100	70
	4,0	300	50
3ф 380В	0,75	150	300
	1,5	150	220
	2,2	250	200
	4,0	300	130
	5,5	400	90
	7,5	500	65

В моделях 900G до 5,5 кВт включительно тормозной прерыватель встроен в базовой комплектации. Более мощные модели со встроенным тормозным прерывателем именуются 900U.

В моделях 900М отсевает встроенный тормозной прерыватель.





# Технические характеристики

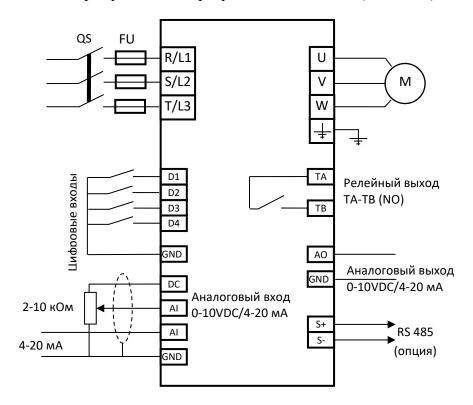
Максимальная частота	0-500 Гц				
Несущая частота	0,5-16 кГц; несущая ча	стота автоматически регулиру-			
		арактеристиками нагрузки			
Разрешение по частоте	Аналоговое значение	0,01 В, соответствует макси-			
-		мальной частоте×0,1%			
	Цифровое значение	0,1 Гц			
Режимы управления	Векторное управление	без обратной связи (SVC);			
	Управление U/f				
Пусковой момент	0,5 Γц/150 % (SVC);				
Диапазон скоростей и точ-	1:100 (SVC)				
ность	±0,5% (SVC)				
Перегрузочная	150 % 60 c, 180 % 3 c				
способность	,				
Увеличение крутящего мо-	0,1—30 %				
мента					
Время разгона/торможения	0-500 с				
Режим	линейная кривая				
напряжение/частота (U/f)	квадратичная кривая				
	многоточечная кривая	U/f			
Основные функции		ым током, многоскоростной ре-			
		егулятор, защита от перенапря-			
	-	ые функции, поддержка прото-			
	` =	ни версий преобразователей)			
Защиты		ия двигателя при включении пи-			
	l =	а выходной фазы, защита от пе-			
		ита от перенапряжения, защита			
	-	кения, защита от перегрева и за-			
	щита от перегрузки и д	•			
Способы задания основной	11	ние аналоговым сигналом, мно-			
частоты	_	задание ПИ-регулятором, зада-			
Tourse	ние по коммуникацион				
Температура окружающей	ей От -10 °C до +40 °C (снижение номинальных характеристик при температуре окружающей среды от 40 °C				
среды	до 50 °C)	ос окружающей среды от 40°С			
Влажность	*	сть менее 95%, без конденсации			
IP	20				
	l .				





### Схема подключения

Схема подключения трехфазного инвертора мини-типа 380 В (до 2.2кВт):

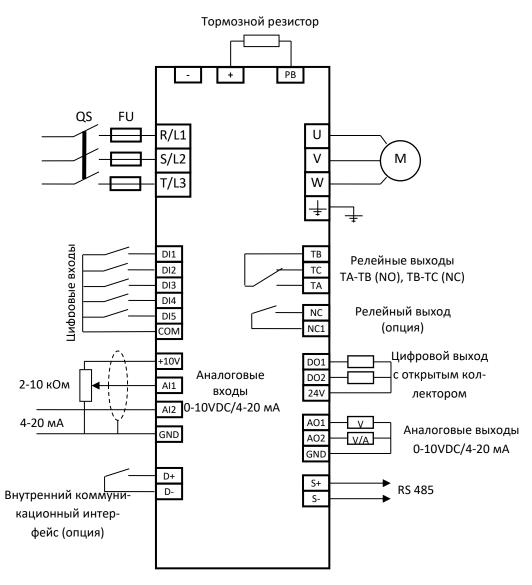


- Частотные преобразователи с входным напряжением 220В (1 фаза) подключаются к входным клеммам R и T.
- К частотному преобразователю с входным напряжением 220В (1 фаза) подключаются однофазный мотор к выходным клеммам U и W.





Схема подключения трехфазного частотного преобразователя 380 В общего типа:



- \* Дополнительный релейный выход NC-NC1 является опцией.
- \* Встроенный тормозной модуль имеется в ЧП мощностью 0,75 ~ 5,5 кВт, внешний тормозной резистор подключается к клеммам "+" и РВ.
- \* ЧП мощностью более 5,5 кВт необходимо подключить к внешнему модулю торможения
  - Частотные преобразователи с входным напряжением 220В (1 фаза) подключаются к входным клеммам R и T.
  - К частотному преобразователю с входным напряжением 220В (1 фаза) подключаются однофазный мотор к выходным клеммам U и W.





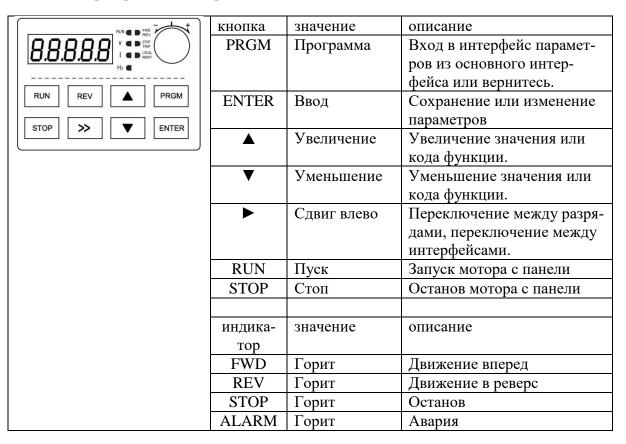
### Панель управления

Вы можете изменять параметры, контролировать рабочее состояние, а также запускать или останавливать инвертор при помощи панели.

### Частотный преобразователь серии 900G



### Частотный преобразователь серии 900М



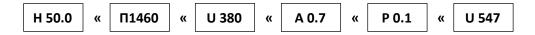




#### Навигация по меню

Режимом по умолчанию является режим управления с панели. Клавиша RUN запускает инвертор, а клавиша STOP управляет остановкой инвертора. Когда инвертор работает, частота на основном дисплее горит постоянно, когда инвертор остановлен, значение частоты мигает

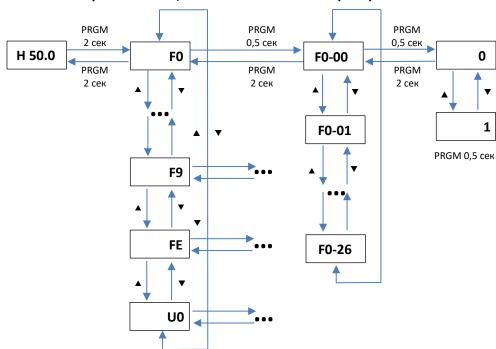
В процессе работы на основном дисплее по умолчанию отображается выходная частота. При нажатии на кнопку « или » (в зависимости от модели 900G или 900М) экран будет переключаться между различными рабочими параметрами начиная с выходной частоты и далее поочередно отображаются скорость двигателя, выходное напряжение, выходной ток и выходная мощность. Пример показан ниже:



При отображении основного интерфейса нажмите «PRGM», чтобы войти в интерфейс меню первого уровня, а затем выберите необходимую группу параметров, к которой вы хотите получить доступ через кнопки «Увеличение/уменьшение» в интерфейсе меню первого уровня. Нажмите «Enter»/«PRGM» (в зависимости от модели 900G или 900M) для входа в интерфейс меню второго уровня из интерфейса меню первого уровня, где вы можете выбрать параметры, которые можно изменить. Нажмите «Enter»/«PRGM» еще раз, и вы попадете в меню третьего уровня интерфейс из интерфейса меню второго уровня. Теперь вы можете проверить или изменить значение этого параметра.

Принципы навигации по меню частотного преобразователя описаны в алгоритмах ниже.

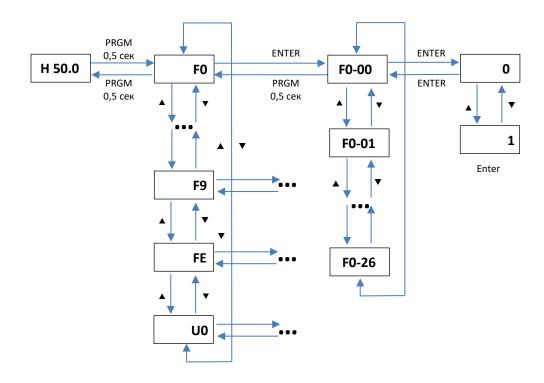
### Алгоритм навигации по меню частотного преобразователя 900М







# Алгоритм навигации по меню частотного преобразователя 900G







### Описание клемм

### Силовые клеммы

Обозначе-	Наименование	Описание
ние		
R, S, T	Клемма ввода трехфазного	Клеммы подключения трехфазного питания
	питания	переменного тока, для однофазного ЧП под-
		ключите питание к клеммам R, T
U, V, W	Выходные клеммы	Подключение мотора
P+, PB	Внешний тормозной мо-	Подключение внешнего тормозного рези-
	дуль	стора
<del>-</del>	Клемма заземления	Земля

Клеммы управления:

1) Клеммы управления инвертором мини-типа:

- / -		Jarputa		EP P	0111 11111111						
TA	TB	DC	AI	DI1	DI2	DI3	DI4	GND	AO	S+	S-

<sup>\*</sup>S+, S- для внешнего расширения, опционально через доп. модуль

2) Клеммы управления инвертором общего типа:

		<del>7</del> 1		1 1							
NC	NC1	DI1	DI2	DI3	DI4	DI5	S-	S+	AI1	AO1	D+
TA	TB	TC	DO1	COM	DO2	24V	AO2	GND	AI2	10V	D-

<sup>\*</sup>NC, NC1 - дополнительный релейных выход, опционально

Клеммы управления

Клеммы	Наименование	Описание		
10 V, GND	Питание 10В	Обеспечивает подачу питания 10 В для		
DC, GND		внешних устройств с максимальным вы-		
		ходным током 10 мА.		
		Обычно используется в качестве рабочего		
		источника питания для внешнего потен-		
		циометра.		
		Диапазон сопротивления потенциометра		
		составляет 1-5 кОм.		
24 V, GND	Питание 24В	Обеспечивает подачу питания 24 В для		
		внешних устройств с максимальным вы-		
		ходным током 200 мА.		
AI1, GND	Аналогового входа №1	1. Диапазон напряжения на входе: 0-10 В		
		2. Сопротивление на входе: 22 кОм		
AI2, GND	Аналогового входа №2	1. Диапазон постоянного тока на входе 0-		
		10 В /0-20 мА, выбирается перемычкой на		
		плате управления.		
		2. Сопротивление на входе: 22 кОм при		
		вводе напряжения. При вводе тока 500 Ом		
		или 250 Ом настраивается с помощью JP2.		
DI1, COM	Дискретный вход DI1	1. Изоляция оптической связи, биполяр-		
DI2, COM	Дискретный вход DI2	ный вход.		
DI3, COM	Дискретный вход DI3	2. Входное сопротивление: 2,4 кОм.		
DI4, COM	Дискретный вход DI4	3. Диапазон входного напряжения электри-		
DI5, COM	Дискретный вход DI5	ческого уровня: 9–30 В.		
T/A-T/B	Релейный выход NO	$250 \text{ VAC: до } 3 \text{ A } (\cos \phi = 0.4)$		
T/B-T/C	(CO) NC	30 VDC: до 1 A		





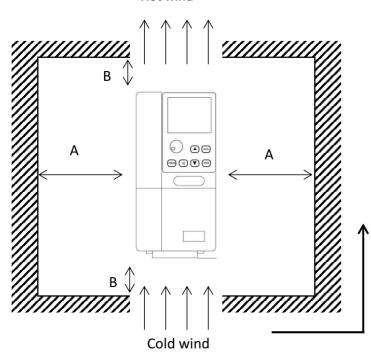
DO1-COM	Дискретный выход №1	В моделях до 4кВт дискретные выхода от-
DO2-COM	Дискретный выход №2	сутствуют. Выходное напряжение: 0-24В Выходной ток: 0-50мА
AO1	Аналоговый выход №1	Аналоговый выход АО1 0-10В/4-20мА
AO2	Аналоговый выход №2	АО2 в резерве
S+, S-	RS-485	Интерфейс для протокола Modbus RTU (оп-
		ция через доп. плату для моделей до 4кВт)

### Требования к монтажу

- 1) Инвертор следует устанавливать вертикально и закреплять на монтажной опоре или гладкой поверхности с помощью винтов.
  - 2) Убедитесь, что параметры окружающей среды соответствуют требованиям.
- 3) Устанавливайте подальше от горючих материалов и мест, где может пролиться вода, и оставляйте вокруг достаточно места для отвода тепла.
  - 3.1.2 Требования к свободному пространству для установки

Зазор, который необходимо зарезервировать, зависит от класса мощности инвертора, как показано на следующем рисунке:

Ноt wind



Требования к монтажному пространству для инверторов разных классов мощности:

Мощность, кВт	A, mm	В, мм
0,75-22	более 10	более 200
30-37	более 50	более 200
45-110	более 50	более 300

Тепло от инвертора распределяется снизу-вверх. Когда работают несколько инверторов, их обычно устанавливают рядом. В случае установки инверторов в два ряда нагрев инвертора нижнего ряда приведет к повышению температуры верхнего ряда и выходу из строя, поэтому следует принять такие меры, как установка теплоизоляционной направляющей пластины.





# Глава 2 Инструкция по параметрам

# **F0** Основные параметры

Код	Значение	Описание	Диапазон	По умолча-
				нию
F0-00	Выбор источника	0: команда запуска с панели управления	0-2	0
	команд	1: команда запуска с терминала (клемм)		
		2: команда запуска по протоколу связи		
F0-01	Выбор источника за-	0: настройка функционального кода, память при	0-9	0
	дания основной ча-	отключении питания		
	стоты	1: панельный потенциометр		
		2: AI1		
		4: Многоскоростная (многосегментная) команда		
		5: PLC		
		6: Подача воды под постоянным давлением		
		7: Общий PI-регулятор		
F0.02	D 6	8: Протокол Modbus RTU	0.0	0
F0-02	Выбор вспомогатель-	0: Настройка функционального кода, память при	0-9	0
	ного источника ча-	отключении питания		
	стоты	1: Панельный потенциометр		
		2: AI1		
		4: Многосегментная команда		
		5: PLC		
		6: Подача воды под постоянным давлением		
		7: Общий PI-регулятор		
F0-03	Dryfon warayyyyy ya	8: Протокол Modbus RTU	0-34	00
F0-03	Выбор источника ча-	Разряд числа:	0-34	00
	стоты	единицы: выбор источника частоты  0: основной источник частоты		
		1: первичные и вторичные результаты операции		
		(соотношение операций		
		определяется в десятичном разряде)		
		2. переключение между источником основной		
		частоты и источником		
		вспомогательной частоты.		
		3. переключение между источником основной		
		частоты и результатами основной и вспомога-		
		тельной операции.		
		4. вспомогательный источник частоты и основ-		
		ные и вспомогательные результаты операции		
		Десятки: основное и дополнительное рабочее		
		соотношение источника частоты.		
		0: первичный + вторичный		
		1: первичный - вторичный		
		2: максимальное значение обоих		
		3: минимальное значение обоих		
F0-04	Время ускорения		0-500 с	
F0-05	Время торможения		0-500 с	
F0-06	Выбор выходного	0: Выходное напряжение 5 VDC (резерв)	0-2	1
	напряжения клемм	1: Выходное напряжение 10 VDC		
	управления (АО)	2: Выходное напряжение 24 VDC (резерв)		
F0-07	Формат аналогового	единицы: AI1;	0000-1122	0000
	входного и выход-	десятки: AI2 (для версии 900G)		
	ного сигнала	сотни: АО1		
		тысячи: АО2 (для версии 900G)		
		0: 0-10V		
		1: 0-20mA		
		2: 4-20mA		
		2. 1 20mm	I	<u>l</u>





F0-08	Режим остановки	0: Замедление до остановки		
FU-06	гежим остановки	замедление до остановки     Выбег до остановки		
F0-09	Верхний предел частоты	Максимальная выходная частота инвертора	(F0-10) - 500 Гц	50 Гц
F0-10	Нижний предел ча-	Минимальная выходная частота инвертора	0 - (F0-10) Гц	0,0
	Cloth	Не работает в режиме поддержания давления (F0-01=6). Применим в режиме ПИ-регулятора (F0-01=7).	(10 10)11	
F0-11	Повышение крутя-	При большой нагрузке и недостаточном пуско-	0 - 30%	4
	щего момента	вом моменте двигателя, рекомендуется увеличить этот параметр. При небольшой нагрузке крутящий момент можно уменьшить.		
F0-12	Частота среза повы-	Ниже этой частоты форсирование крутящего	0-(F0-09)	50 Гц
	шения крутящего момента	момента действует, а выше установленной частоты форсирование крутящего момента не работает		
F0-13	Частота ШИМ-моду- ляции		1-16 кГц	
F0-14	Последовательность	0: U V W	0-1	0
	выходных фаз	1: U W V		
F0-15	Отслеживание скоро-	0: Включено		
	сти при старте	1: Отключено		
		Когда инвертор запускается, существует небольшая задержка по времени для определения		
		скорости вращения двигателем и управления ею		
		на основе текущей скорости двигателя.		
F0-16	Предустановленная	Когда режим установки основной частоты вы-	0-(F0-09)	
	частота	бран как «Цифровая настройка», этот параметр	`Гц	
		устанавливает начальное значение основной ча-		
		стоты инвертора. После того, как основная ча-		
		стота будет изменена клавишей «Вверх/Вниз»,		
		этот параметр временно станет недействитель-		
E0 17	по	ным, если этот параметр не будет изменен снова	0.2	2
F0-17	Действие при низкой	0: Работа на нижней предельной частоте 1: Стоп	0-2	2
	частоте	2: Работа на нулевой скорости		
		Когда заданная частота ниже нижней предель-		
		ной частоты, с помощью этого параметра можно		
		выбрать рабочее состояние инвертора		
F0-18	Привязка источника	Разряд числа:	000-999	000
	команд и источника	Десятки: выбор источника частоты привязки		
	частоты	команды панели управления		
		0: нет привязки		
		1: клавиши вверх и вниз на панели даны (кнопки ВВЕРХ/ВНИЗ можно изменить, и		
		память отключения питания)		
		2: Потенциометр панели		
		3: AI1		
		4: AI2		
		5: многоскоростной режим		
		6: PLC 7: PI-регулятор подачи воды с постоянным дав-		
		лением		
		8: Общий PI-регулятор		
		9: Протокол Modbus RTU Десятки: выбор источника частоты привязки		
		терминальной команды;		
		Сотни: выбор источника частоты привязки ко-		
		манды связи.		





		0		
		Определите комбинацию привязки между тремя		
		рабочими командными каналами и девятью ка-		
		налами с заданными частотами, которая удобна		
FO 10	Ф	для реализации синхронного переключения.	0.4	0
F0-19	Функции клавиши	Для версии 900М	0-4	0
	JOG/REV	0: неактивна		
		1: Канал команд с панели переключается на уда-		
		ленный командный канал (терминальный ко-		
		мандный канал или коммуникационный команд-		
		ный канал).		
		2: Переключение вперед/назад		
		3: Движение вперед		
		4: Движение в реверс		
		п 0000		
		Для версии 900G:		
		0: неактивна		
		1: Движение в реверс		
		Для смены направления движения необходимо		
	_	длительно удерживать кнопку RUN/REV		
F0-20	Функции клавиши	0: Только в режиме работы с панели управления	0-1	1
	STOP	действует функция остановки.		
		1: В любом режиме работы действует функция		
		останов		
F0-21	Частота толчкового		0,0-(F0.09)	2,0 Гц
	движения		Гц	
F0-22	Время толчкового		0,0-6500,0	20,0 с
	разгона		С	
F0-23	Время толчкового за-		0,0-6500,0	20,0 с
	медления		С	
F0-24	Сброс к заводским	1: Вернуться к заводским настройкам		
	параметрам			
F0-25	Выбор типа меню	1: Меню по умолчанию		
	дисплея	2: Отображаются только параметры, изменен-		
		ные пользователем		
F0-26	Режим работы насоса	0: ручной режим	0-19	1
		1: один для использования, один для ожидания		
		(одиночный насос)		
		2: 2 ЧП		
		3: 3 ЧП		
		4: 4 ЧП		
		5: 5 ЧП		
		6: зарезервировано		
		7: автоматическое чередование двух насосов		
		8: зарезервировано		
		9: зарезервировано		
		11: ведомое устройство 1 в настройках сети (ве-		
		дущее устройство в режиме ожидания)		
		12: ведомое устройство 2 в сети		
		13: ведомое устройство 3 в сети		
		14: ведомое устройство 4 в сети		
		15: зарезервировано		
		16: зарезервировано		
		17: один для ЧП, один для сетевого питания (за-		
		крепите насос 1 для ЧП, насос 2 для		
		сетевого питания, не чередуйте)		
		18: один для ЧП, два для сетевого питания (за-		
		крепите насос 1 для ЧП, насос 2,		
		насос 3 для сетевого питания, не чередуйте)		
		19: один для ЧП, три для сетевого питания (за-		
		крепите насос 1 для ЧП, насос 2,		
		насос 3, насос 4 для сетевого питания, не чере-		
1	i	дуйте)		
		дунге)		





# F1 Параметры клемм входов и выходов

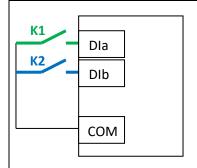
Код	Значение	Описание	Диапазон	По умолча-
Код F1-00	Выбор функции клеммы DI1	0: Нет функции 1: Прямой ход FWD 2: Обратный ход REV 3: Управление трехпроводным режимом работы 4: Двухпроводное/трехпроводное переключение 5: Толчок вперед 6: Толчок назад 7: Сброс ошибки 8: Многосегментный командный терминал 1 9: Многосегментный командный терминал 2 10: Многосегментный командный терминал 3 11: Клемма внешнего останова, которая действительна только для управления с панели. 12: Останов выбегом, то есть блокировка выхода РWМ. 13: Отключение внешнего терминала (время торможения 2, которое действует в любое время) 14: Аварийная остановка 15: Торможение постоянным током 16: Торможение постоянным током с замедлением 17: Вход внешней неисправности (NO) 18: Нормально замкнутый вход внешней неисправности 19: Клемма 1 переключателя команды запуска F0-00=1 или 2 действует. Когда F0-00=1, этот терминал может выполнять переключение внешних терминалов и клавиш клавиатуры. Когда F0-00=2, этот терминал может выполнять обмен данными и переключение клавиш клавиатуры. 20: Клемма переключения источника команд 2 Используется для переключение клавиш клавиатуры. 20: Клемма переключения источника команд 2 Используется для переключения между управлением с внешнего терминала и управлением по коммуникационным командам. Если текущее состояние установлено на управление внешним терминалов, когда этот терминал действителен, переключается на управление командами связи и наоборот. 21: Увеличение частоты (UP) 22: Уменьшение частоты (DOWN)	0-31	По умолчанию
		23: Сброс значения UP / DOWN. 24: Переключение источника частоты		
F1-01	Выбор функции клеммы DI2	25: Переключение между источником основной частоты и предустановленной частотой.	0-31	2
F1-02	Выбор функции клеммы DI3	26: Переключение между вспомогательным источником частоты и предустановленной часто-	0-31	8
F1-03	Выбор функции клеммы DI4	той. 27: Эффективная клемма для настройки частот.	0-31	9
F1-04	Выбор функции клеммы DI5	28: Разгон и торможение запрещены. 29: Клемма 1 выбора времени разгона и торможения 30: Сброс состояния PLC	0-31	10





		31: Переключение контроля скорости/управления крутящим моментом 32: зарезервировано 33: зарезервировано 34: вторичная настройка целевого давления 35: пауза в работе		
F1-05	Выбор рабочего режима клемм DI5-DI1	0: Активен высокий уровень (фронт) 1: Низкий уровень активен (спад) Для каждой из пяти цифр можно выбрать только 0 или 1, что соответственно соответствует действительным режимам DI1-5. Единицы: DI1; Десятки: DI2; Сотни: DI3; Тысячи: DI4; Десятки тысяч DI5	00000- 11111	00000
F1-06	Режим работы клемм	0: Двухпроводный режим 1 1: Двухпроводный режим 2 2: Трехпроводный режим 1 3: Трехпроводный режим 2		

### Двухпроводный режим 1



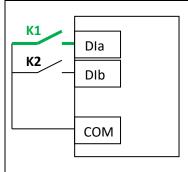
Любые два дискретных входа используются для задания направления вращения "прямой ход FWD"/"обратный ход REV"

Клемма	Значение параметра F1-00F1-04
DIa	1: Прямой ход FWD
DIb	2: Обратный ход REV

#### Логика работы

No॒	K1	K2	Состояние
1	0	0	Стоп
2	1	0	Прямой ход FWD
3	0	1	Обратный ход REV
4	1	1	Стоп

### Двухпроводный режим 2



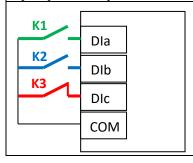
Любые два дискретных входа используются для задания направления вращения "прямой ход FWD"/"обратный ход REV". Дискретный вход DIа используется для подачи разрешающего сигнала, а вход DIb определяет направление вращения: 0 - "прямой ход FWD", 1 - "обратный ход REV"

Клемма	Значение параметра F1-00F1-04
DIa	1: Прямой ход FWD
DIb	2: Обратный ход REV

### Логика работы

J I O I III	а рассты		
No	K1	K2	Состояние
1	0	0	Стоп
2	0	1	Стоп
3	1	0	Прямой ход FWD
4	1	1	Обратный ход REV

#### Трехпроводный режим 1



Любые два дискретных входа DIa и DIb используются для задания направления вращения "прямой ход FWD"/"обратный ход REV". Дискретный вход DIc используется для подачи разрешающего сигнала. Для работы на входе DIc должен быть постоянный сигнал активного уровня (стоповая кнопка с НЗ контактом). Для выбора направления вращения на входы DIa и DIb должны кратковременно подаваться сигналы активного уровня.





мом работы

	Клемма DIa DIb DIc	Значение параметра F1-00F1-04 1: Прямой ход FWD 2: Обратный ход REV 3: Управление трехпроводным режимом работы
Трехпроводный режим 2  SB1  Dla  K2  Dlb  Dlc  COM	направления вращения ' кретный вход DIс испол Для работы на входе DIс уровня (стоповая кнопка DIа должен кратковреме (кнопка с НО контактом DIb должен постоянно п	входа DIа и DIb используются для задания прямой ход FWD"/"обратный ход REV". Дисьзуется для подачи разрешающего сигнала. с должен быть постоянный сигнал активного а с НЗ контактом). Для начала вращения на входенно подаваться сигналы активного уровня разрежения на вход одаваться активный входной сигнал (переклюратковременно подаваться сигналы активного уровня праваться активный входной сигнал (переклюратковременно подаваться сигналы активного
	Клемма DIa DIb DIc	Значение параметра F1-00F1-04 1: Прямой ход FWD 2: Обратный ход REV 3: Управление трехпроводным режи-

Код	Значение	Описание	Диапазон	По умолча-
				нию
F1-07	Выбор состояния	0: Позитивная логика	00000-	
	выходных	1. Негативная логика	11111	0000
	сигналов	Единицы: Реле 1		
		Десятки: Реле 2		
		Сотни: DO1		
		Тысячи: DO2		
F1-08	Выбор функции	0: Нет функции.	0-15	1
	выхода реле 1	1. Инвертор работает. Инвертор находится в рабо-		
	(TA-TB-TC)	чем состоянии, и когда есть выходная частота, он		
F1-09	Выбор функции	выдает сигнал ВКЛ.	0-15	2
	выхода реле 2	2: Ошибка инвертора. Когда инвертор выходит из		
	(NC-NC1 (опция))	строя и останавливается, он выдает сигнал ВКЛ.		
F1-10	Выбор функции	3: Готов к работе. Когда питание главной цепи и	0-15	1
	выхода DO1	цепи управления инвертора стабильно, и инвертор		
F1-11	Выбор функции	не обнаруживает никакой информации о неисправ-	0-15	2
	выхода DO2	ности и инвертор находится в рабочем состоянии,		
		выдается сигнал ВКЛ.		
		4: Достигнут верхний предел частоты. Когда рабо-		
		чая частота достигает верхней предельной ча-		
		стоты, выдается сигнал ВКЛ.		
		5: Достигнута нижняя предельная частота. Когда		
		рабочая частота достигает нижней предельной ча-		
		стоты, выдается сигнал ВКЛ. Этот сигнал выклю-		
		чен в состоянии остановки.		
		6: Ограничение крутящего момента. В режиме		
		управления скоростью инвертора, когда выходной		
		крутящий момент достигает предела крутящего		
		момента, инвертор находится в состоянии защиты		
		от опрокидывания и одновременно выдает сигнал		
		ВКЛ.		
		7. Коммуникационный контроль. Релейный выход		
		управляется Modbus RTU (RS485).		
		8: Предупреждение о перегрузке двигателя. Вы-		





	T	T	1	
		ходной сигнал ВКЛ до срабатывания защиты дви-		
		гателя от перегрузки. 9: Предупреждение о перегрузке инвертора. По-		
		явится сигнал ВКЛ за 10 с до срабатывания за-		
		щиты инвертора от перегрузки.		
		10: Превышено время. Когда время работы инвер-		
		тора достигает установленного времени синхрони-		
		зации (F6-05), он выдает сигнал ВКЛ.		
		11: Частота достигает диапазона 1. Когда рабочая		
		частота инвертора достигает установленного значения F1-12 +/-F1-13, он выдает сигнал ВКЛ.		
		12: Частота достигает диапазона 2. Когда рабочая		
		частота инвертора достигает установленного зна-		
		чения F1-14 +/-F1-15, он выдает сигнал ВКЛ.		
		13: Ток достигает 1. Когда рабочий ток инвертора		
		достигает установленного значения F1-16, он вы-		
		дает сигнал ВКЛ.		
		14: Ток достигает 2. Когда рабочий ток инвертора		
		достигает установленного значения F1-18, выда-		
		ется сигнал ВКЛ.		
		15: Вход AI1 превышает верхний или нижний пределы.		
		16~19: Зарезервировано		
		20: Насос 1 работает в инверторном режиме.		
		Режим подачи воды показывает, что насос 1 рабо-		
		тает в инверторном режиме, выходной сигнал ON		
		21: Насос 1 работает в режиме питания от сети.		
		Режим подачи воды показывает, что насос 1 рабо-		
		тает в режиме питания от сети, выходной сигнал		
		ON		
		22: Насос 2 работает в инверторном режиме.		
		Режим подачи воды показывает, что насос 1 рабо-		
		тает в инверторном режиме, выходной сигнал ON		
		23: Насос 2 работает в режиме питания от сети.		
		Режим подачи воды показывает, что насос 1 рабо-		
		тает в режиме питания от сети, выходной сигнал ON		
		24: Насос 3 работает в инверторном режиме.		
		Режим подачи воды показывает, что насос 1 рабо-		
		тает в инверторном режиме, выходной сигнал ON		
		25: Насос 3 работает в режиме питания от сети.		
		Режим подачи воды показывает, что насос 1 работает в режиме питания от сети, выходной сигнал		
		тает в режиме питания от сети, выходнои сигнал ON		
		26: Насос 4 работает в инверторном режиме.		
		Режим подачи воды показывает, что насос 1 рабо-		
		тает в инверторном режиме, выходной сигнал ON		
		27: Насос 4 работает в режиме питания от сети.		
		Режим подачи воды показывает, что насос 1 рабо-		
		тает в режиме питания от сети, выходной сигнал ON		
F1-12	Релейный выход	Установите значение частоты, когда функция ре-	0-50 Гц	50,0 Гц
	достигает установ-	лейного выхода установлена на 11. Установите ко-	, i	, ,
	ленного значения	эффициент на основе номинального значения.		
	частоты 1			
F1-13	Релейный выход	Когда выходная частота инвертора находится в	0-100 %	0,0 %
	достигает	пределах положительной и отрицательной ширины		
	полосы частот 1	обнаружения любой установленной частоты при-		
		хода, реле 1 выдает сигнал ВКЛ		





F1-14	Релейный выход достигает задан-	Установите значение частоты, когда функция релейного выхода установлена на 12. Установите ко-	0-200	100 Гц
	ного значения ча- стоты 2	эффициент на основе номинального значения		
F1-15	Релейный выход	Когда выходная частота инвертора находится в	0-100 %	0,0 %
	достигает полосы частот 2	пределах положительной и отрицательной ширины обнаружения любой установленной частоты при-		
ļ	4aC101 2	хода, реле 2 выдает сигнал ВКЛ		
F1-16	Релейный выход	Установите значение частоты или тока, когда	0-300 %	100 %
1110	достигает установ-	функция релейного выхода установлена на 13.	0 200 70	100 /0
	ленного значения	Установите коэффициент на основе номинального		
	тока 1	значения		
F1-17	Релейный выход	Когда выходной ток инвертора находится в преде-	0-300 %	0 %
	достигает текущей	лах установленной положительной и отрицатель-		
	полосы пропуска- ния 1	ной ширины обнаружения любого поступающего тока, реле 1 выдает сигнал ВКЛ.		
F1-18	Релейный выход	Установите значение частоты или тока, когда	0-300 %	100 %
11-10	достигает	функция релейного выхода установлена на 14.	0-300 /0	100 /0
	текущего установ-	Установите коэффициент на основе номинального		
	ленного значения	значения.		
	тока 2			
F1-19	Релейный выход	Когда выходной ток инвертора находится в преде-	0-300 %	0 %
	достигает текущей	лах установленной положительной и отрицатель-		
	полосы пропуска-	ной ширины обнаружения любого поступающего		
ļ	ния 2	тока, реле 2 выдает сигнал ВКЛ.		
F1-20	Время задержки	Время задержки реле 1 от изменения состояния до	0-3600,0 c	0 c
1120	выхода реле 1	фактического изменения выхода	0 2000,0 2	0.0
F1-21	Время задержки	Время задержки реле 2 от изменения состояния до	0-3600,0 с	0 c
	выхода реле 2	фактического изменения выхода		
F1-22	Время задержки	Время задержки DO1 от изменения состояния до	0-3600,0 с	0 c
F1 22	выхода DO1	фактического изменения выхода	0.2500.0	
F1-23	Время задержки выхода DO2	Время задержки DO2 от изменения состояния до фактического изменения выхода	0-3600,0 c	0 c
F1-24	Коэффициент уси-	Усиление сигнала аналогового входа AI1 кратное,	0-20,00	1
1124	ления AI 1	максимальное усиление до 20 раз.	0 20,00	1
		<b>Например</b> , AI1 используется в качестве настройки основной частоты, F0-07 установлен на «0-10В», а		
		этот параметр установлен на 2,00; Затем входной		
		сигнал 5 В может заставить инвертор работать на максимальной частоте		
F1-25	Коэффициент сме-	Значение смещения сигнала аналогового входа 1,	-10,0 -	0
11 23	щения АІ 1	максимальное смещение может составлять +/-10 В.	+10,0	V
		<b>Например,</b> AI1 установлен как основная частота,		
		F0-07 установлен на «0: 0-10В», а этот параметр		
		установлен на 2,0; Затем входной сигнал 8 В может заставить инвертор работать на максимальной		
		частоте.		
		Когда F0-07 установлен на «1: 0-20 мА», 10,0 этого		
		параметра указывает на смещение 20 мА, а другие		
		значения также соответствуют линейно. Когда F0-		
		07 установлен на «2:4-20 мА», 10,0 этого пара-		
		метра указывает на смещение 16 мА, а другие зна-		
		чения также соответствуют линейно.		
		Расчетное значение AI1=фактический вход *F1- 24+F1-25		
F1-26	Коэффициент уси-	AI2 кратное усиление сигнала, максимальное уси-	0-20,00	1
	ления AI 2	ление до 20 раз		
F1-27	Коэффициент сме-	AI2 значение смещения сигнала, максимальное	-10,0 -	0
	щения AI 2	смещение +/-10B	+10,0	





F1-28	Выбор функции	0: Рабочая частота.	0-6	0
1120	AO1	1: (Целевая) Установленная частота.		Ü
F1-29	Выбор функции АО2	2: Выходной ток. Выходной сигнал 100% АО соответствует 2-кратному номинальному току. 3: Выходной крутящий момент. Выходной сигнал 100% АО соответствует 2-кратному номинальному крутящему моменту. Это значение является абсолютным значением крутящего момента. 4: Выходная мощность. Выходной сигнал 100% АО соответствует 2-кратной номинальной мощности. 5: Выходное напряжение. Выходной сигнал 100% АО соответствует номинальному напряжению, в 1,2 раза превышающему номинальное. 6. Контроль связи. Выходной сигнал АО управляется с помощью Modbus RTU (RS485).	0-6	0
F1-30	Коэффициент уси- ления AO1	AO1 кратное усиление сигнала, максимальное усиление до 20 раз	0-20,00	1
F1-31	Коэффициент сме- щения AO1	AO1 значение смещения сигнала, максимальное смещение +/-10B	0-20,00	1
F1-32	Коэффициент уси- ления АО2	AO2 кратное усиление сигнала, максимальное усиление до 20 раз.	0-20,00	1
F1-33	Коэффициент сме- щения АО2	AO2 значение смещения сигнала, максимальное смещение +/-10B	-10,0 - +10,0	0





# F2 Параметры кривой U/f

Код	Значение	Описание	Диапазон	По умолча-
E2 00	11	O YI/G	0.0	нию
F2-00	Настройка кривой	0: линейная U/f.	0-2	0
	U/f	1: многоточечный U/f.		
		2: квадратичная U/f.		
		Примечание: F2-00 ~F2-10 действуют только то-		
	П	гда, когда F8-06 выбирает «Управление U/f».		
	Параметры F2-01	F2-10 определяют пять точек кривой U/f.		
	Соотношение напря	жения: напряжение каждой секции может быть устано	овлено произ	звольно и
		но разумно в соответствии с характеристиками нагруз		
	Частотное соотноше	ние: многоточечная кривая U/f пятисегментной часто	ты > четыре	хсегмент-
	ной частоты > трехс	егментной частоты > двухсегментной частоты > одно	сегментной	частоты.
	Многоточечная U/f :	должна быть установлена в соответствии с нагрузочн	ыми характе	ристиками
	двигателя.	¬	r	<u> </u>
	l ' '	ое напряжение установлено слишком высоким, двигат	тель может п	ерегреться
		инвертор может быть защищен от перегрузки или пер		
F2-01	Многоточечная		0- F2-03	0 Гц
-	кривая U/f. Точка			- 7
1	1 (частота)			
F2-02	Многоточечная		0-100,0 %	0 %
	кривая U/f. Точка			
	1 (напряжение)			
F2-03	Многоточечная		F2-01 -	0 Гц
	кривая U/f. Точка		F2-05 Гц	, , ,
	2 (частота)			
F2-04	Многоточечная		0-100,0 %	0 %
120.	кривая U/f. Точка		0 100,0 70	0 ,0
	2 (напряжение)			
F2-05	Многоточечная		F2-03 -	0 Гц
12 03	кривая U/f. Точка		F2-07 Гц	ОТЦ
	3 (частота)		12 07 14	
F2-06	Многоточечная		0-100,0 %	0 %
1200	кривая U/f. Точка		0 100,0 70	0 ,0
	3 (напряжение)			
F2-07	Многоточечная		F2-05 -	0 Гц
1207	кривая U/f. Точка		F2-09 Гц	ОТЦ
	4 (частота)		12 07 14	
F2-08	Многоточечная		0-100,0 %	0 %
12 30	кривая U/f. Точка		0 100,0 /0	0 /0
1	4 (напряжение)			
F2-09	Многоточечная		F2-07 -	0 Гц
	кривая U/f. Точка		F0-09 Гц	7.4
	5 (частота)		100714	
F2-10	Многоточечная		0-100,0 %	0 %
10	кривая U/f. Точка		3 200,0 70	0 /0
	5 (напряжение)			
F2-11	Ток действия при		50-200 %	150 %
	перегрузке по		2.2.200 /0	
1	току U/f			
F2-12	Разрешение блоки-		0-10	1
	ровки при пере-			_
	грузке по току U/f			
F2-13	Усиление подавле-		0-100	20
	ния опрокидыва-		3 100	20
1	ния U/f при пере-			
	грузке по току			
<u> </u>	1 1PJONG HO TORY		1	<u> </u>





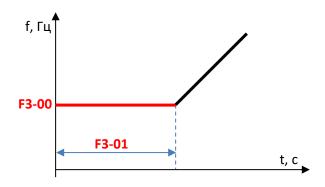
			1	1
F2-14	U/f. Множественный коэффициент компенсации останова при перегрузке по току	В области высоких частот ток привода двигателя мал по сравнению с номинальной частотой, при том же токе остановки падение скорости двигателя велико, чтобы улучшить рабочие характеристики двигателя, можно снизить номинальную частоту выше действия тока остановки, в некоторых центрифугах, например, рабочая частота выше, необходимо несколько раз ослабить поток и нагрузку, когда момент инерции больше, этот метод хорошо влияет на ускорение	50-200	50
F2-15	Усиление перевоз- буждения U/f	В процессе торможения инвертора контроль перенамагничивания может ограничить рост напряжения на шине и избежать ошибки перенапряжения. Чем больше усиление перемагничивания, тем сильнее эффект торможения. Когда инвертор подвержен аварийному сигналу о перенапряжении во время торможения, необходимо увеличить усиление перенамагничивания. Однако коэффициент перемагничивания слишком велик, что легко приводит к увеличению выходного тока, поэтому его необходимо учитывать при применении. Когда инерция мала, во время торможения двигателя не будет повышения напряжения, поэтому рекомендуется установить усиление перемагничивания на 0. В местах, где есть требования к тормозному резистору, также предлагается установить усиление перемагничивания на 0	0-200	64
F2-16	Напряжение останова при перенапряжении U/f	Рабочее напряжение останова при перенапряжении U/f	200,0- 2000,0	Зависит от модели
F2-17	Разрешить блокировку U/f при перенапряжении	0: Отключить 1: включить	0-1	1
F2-18	Усиление частоты подавления останова при перенапряжении U/f	Увеличение F2-18 улучшит эффект управления напряжением на шине постоянного тока, но выходная частота будет колебаться. Если выходная частота сильно колеблется, F2-18 можно соответствующим образом уменьшить.	0-100	30
F2-19	Усиление напряжения подавления останова при перенапряжении U/f	Увеличение F2-19 может уменьшить выброс напряжения на шине постоянного тока	0-50 Гц	5 Гц
F2-20	Максимальное возрастание предельной частоты остановки из-за избыточного давления	Предел максимальной частоты нарастания запрета перенапряжения	0-50 Гц	5 Гц





# **F3** Параметры режима Старт/Стоп

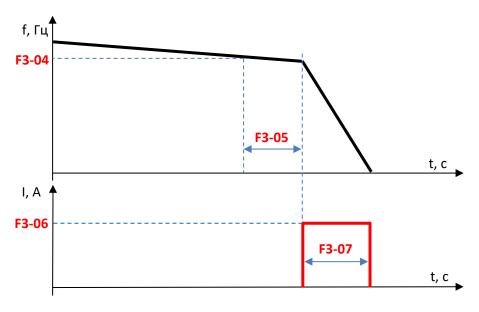
Код	Значение	Описание	Диапазон	По умолча-
				нию
F3-00	Начальная частота	Чтобы обеспечить крутящий момент двигателя при	0-10 Гц	0
		пуске, установите соответствующую пусковую ча-		
		стоту.		
F3-01	Время удержания	Чтобы полностью установить магнитный поток при	0-100 c	0 c
	начальной ча-	пуске двигателя, необходимо определенное время		
	стоты	поддерживать пусковую частоту		



F3-02	Начальное торможение постоянным током	Чем больше ток торможения постоянным током, тем больше сила торможения. Если установлено значение 0, преобразователь все равно будет выполнять процесс торможения для F3-03. Значение этого параметра соответствует номинальному току в процентах.  При установке выше 50% ПЧ может выйти из строя!	0-50 %	0 %
F3-03	Стартовое время торможения постоянным током	Продолжительность пускового торможения постоянным током	0-100 с	0 с
F3-04	Начальная частота торможения по- стоянным током при останове	В процессе торможения и остановки, когда рабочая частота снижается до этой частоты, начинается процесс торможения постоянным током	0 – F0-09	0%
F3-05	Время ожидания торможения по- стоянным током при остановке	После того, как рабочая частота снижается до начальной частоты остановки торможением постоянным током, инвертор прекращает работу на некоторое время перед запуском постоянного тока. Он используется для предотвращения перегрузки по току и других неисправностей, которые могут возникнуть при запуске торможения постоянным током на более высокой скорости	0-100 c	0 с
F3-06	Постоянный ток торможения при останове	Существуют две ситуации постоянного тока торможения относительно базового значения.  1. Когда номинальный ток двигателя меньше или равен 80% от номинального тока инвертора, это базовое значение процента относительно номинального тока двигателя.  2. Когда номинальный ток двигателя превышает 80% номинального тока инвертора, он составляет процентное соотношение 80% номинального тока инвертора к базовому значению.	0-100 %	0 %
F3-07	Время торможения постоянным током	Продолжительность торможения постоянным током. Когда это значение равно 0, процесс торможения постоянным током отменяется.	0-100 с	0 с







F3-08	Режим ускорения и торможения	0: линейное ускорение и замедление. Выходная частота увеличивается или уменьшается по прямой линии.  1: S-кривая ускорения и замедления. Когда целевая частота фиксирована, выходная частота увеличивается или уменьшается в соответствии с S-кривой	0-1	0
F3-09	Начальная временная пропорция S-кривой	Доля времени в начале кривой ускорения и замедления, в течение которой наклон изменения выходной частоты постепенно увеличивается. Он должен соответствовать: F3-10: F3-09+F3-10<100%	0-100 %	0 %
F3-10	Пропорция времени окончания S-кривой	Доля времени в конце разгона и торможения S-кривой, в течение которого наклон изменения выходной частоты постепенно уменьшается. Во времени между началом и концом выходная частота инвертора увеличивается или уменьшается в соответствии с прямой линией	0-100 %	0 %
F3-11	Время ускорения 2	<u> </u>	0-6500,0 с	
F3-12	Время торможения 2		0-6500,0 c	
F3-13	Время разгона и торможения 1-2. Точка частоты переключения	Используется для выбора другого времени разгона и торможения в соответствии с рабочим диапазоном частот, а не через клемму DI.	0 – F0-09	0 Гц
F3-14	Пропустить частоту	Когда основная частота установлена в пределах диапазона пропускаемых частот, окончательная рабочая частота инвертора не попадает в этот диапазон и стабильно работает с граничным значением вне диапазона. Его можно использовать, чтобы избежать точки частотного резонанса механического оборудования. Этот параметр является опорным значением частоты пропуска, и его диапазон устанавливается с помощью F3-15.	0 – F0-09	0 Гц
F3-15	Полоса пропускания частот	Используется в сочетании с F3-14, устанавливает определенный диапазон частот пропуска (F3-14-F3-15) ~ (F3-14+ F3-15). После того, как этот диапазон включен, фактическая рабочая частота инвертора представляет собой кривую гистерезиса: когда частота поднимается от низкого уровня до диапазона, частота остается на границе нижней частоты; Когда частота уменьшается от высокой частоты до диапазона, частота остается на границе высокой частоты;	0 – F0-09	0 Гц





	T			
F3-16	Время ожидания "Прямой ход FWD / Обратный ход REV"	Установите время перехода на выходе 0 Гц при прямом и обратном переходах инвертора.	0-3000 с	0 с
F3-17	Реверсивное	0: Реверс разрешен		
10 1,	управление	1: Реверс запрещен		
F3-18	Интенсивность	Используется для регулировки рабочего цикла тор-	0-100 %	50 %
	тормозного блока	мозного блока. Если степень использования торможения высока, тормозной модуль имеет высокий рабочий цикл и сильный эффект торможения. Однако напряжение на шине инвертора сильно колеблется в процессе торможения. При значении 0 блок торможения не включается.		
F3-19	Напряжение сра-	Встроенное начальное напряжение действия тор-	200-1000 B	
	батывания тормозного блока	мозного блока, после того, как напряжение на шине станет выше этого напряжения, тормозной блок начнет действовать.	200 1000 B	
F3-20	Режим	0: Старт с частоты выключения.	0-2	1
	отслеживания	1: Старт с предустановленной частоты.		
	скорости	2: Старт с максимальной частоты.		
F3-21	Отслеживание	Когда начнется отслеживание скорости, установите	1-100	50
	скорости	скорость отслеживания скорости. Чем больше пара-		
	1	метр, тем выше скорость отслеживания. Однако,		
		если параметр слишком велик, эффект отслежива-		
		ния может быть ненадежным		
F3-22	Отслеживание	Параметры F3-22-F3-26 не должны устанавли-	0-1000	Зависит от
	скорости токовой	ваться пользователями		модели
	петли Кр			
F3-23	Отслеживание		0-1000	Зависит от
	скорости токовой			модели
	петли Кі			
F3-24	Текущее значение		30-200 %	
	отслеживания ско-			
	рости			
F3-25	Нижний предел		1-10,0	3,0
	тока отслеживания			
	скорости			
F3-26	Отслеживание		0,5-3,0	1,1
	скорости. Время			
	нарастания напря-			
	жения			
F3-27	Время размагни-	Время размагничивания — это минимальный ин-	0-5,00	1,00
	чивания	тервал между остановом и запуском, и эта функция		
		вступит в силу только после включения функции		
		отслеживания скорости.		
		Если значение настройки слишком мало, легко вы-		
	İ	звать ошибку перенапряжения	1	1





# **F4** Многоскоростной режим

Код	Значение	Описание	Диапазон	По умолча- нию
F4-00	Многосегментная команда. Источник частоты	0: Цифровая уставка (F4-01) 1: Предустановленная частота 2: Потенциометр панели 3: AI1 5: PI-регулятор	0-6	0
F4-01	Частота многосег- ментной команды 0		-F0-09 F0-09	0
F4-02	Частота многосегментной команды 1		-F0-09 F0-09	0
F4-03	Частота многосег-ментной команды 2		-F0-09 F0-09	0
F4-04	Частота многосег-		-F0-09	0
F4-05	ментной команды 3 Частота многосег-		F0-09 -F0-09	0
F4-06	ментной команды 4 Частота многосег-		F0-09 -F0-09	0
F4-07	ментной команды 5 Частота многосег-		F0-09 -F0-09	0
F4-08	ментной команды 6 Частота многосег- ментной команды 7		F0-09 -F0-09 F0-09	0
F4-09	РІ-регулятора проце В трех приложения ляет собой относите торое представляет при использовании качестве источника ного напряжения д чально является отн	источник напряжения U/f и как источник настройки ссса. х размерность многосегментной команды представльное значение в диапазоне от -100,0% до 100,0%, кособой процент относительной максимальной частоты в качестве источника частоты; При использовании в напряжения U/f, это процент относительно номинальвигателя; Поскольку настройка PI-регулятора изначаютельной величиной, многосегментная команда в настройки PI не требует преобразования.  0: Остановка в конце одного цикла.	0-2	0
<b>1</b> <del>1</del> 0 0	PLC	1: Окончательное значение сохраняется в конце одного запуска 2: Продолжать циркулировать	0-2	U
F4-10	Выбор памяти при отключении питания PLC	Единицы: выбор памяти при отключении питания 0: Не запоминать при выключении питания. 1: Запоминать при отключении питания Десятки: остановить выбор памяти 0: Не запоминать при выключении питания. 1: Запоминать при отключении питания	00-11	00
F4-11	Единица времени работы PLC	0: c (секунда) 1: ч (часы)	0-1	0
F4-12	PLC. Время ра- боты сегмента 0		0-6500 с (ч)	0 с (ч)
F4-13	PLC сегмент 0. Выбор времени разгона и тормо- жения	0: Время разгона и торможения 1 (F0-04, F0-05) 1: Время разгона и торможения 2 (F3-11, F3-12)	0-1	0
F4-14	PLC. Время ра- боты сегмента 1		0-6500 с (ч)	0 с (ч)
F4-15	РLС Сегмент 1 Выбор времени разгона и тормо- жения	То же, что F4-13	0-1	0





F4-16	PLC. Время ра-	0-6500 c (t	ос (ч)
	боты сегмента 2		
F4-17	PLC Сегмент 2	То же, что F4-13 0-1	0
	Выбор времени		
	разгона и тормо-		
	жения		
F4-18	PLC. Время ра-	0-6500 c (t	ос (ч)
	боты сегмента 3		
F4-19	PLC Сегмент 3	То же, что F4-13 0-1	0
	Выбор времени		
	разгона и тормо-		
	жения		
F4-20	PLC. Время ра-	0-6500 c (t	ос (ч)
	боты сегмента 4		
F4-21	PLC Сегмент 4	То же, что F4-13 0-1	0
	Выбор времени		
	разгона и тормо-		
	жения		
F4-22	PLC. Время ра-	0-6500 c (t	и) 0 с (ч)
	боты сегмента 5		
F4-23	PLC Сегмент 5	То же, что F4-13 0-1	0
	Выбор времени		
	разгона и тормо-		
	жения		
F4-24	PLC. Время ра-	0-6500 c (t	<ul><li>0 с (ч)</li></ul>
	боты сегмента 6		
F4-25	PLC Сегмент 6	То же, что F4-13 0-1	0
	Выбор времени		
	разгона и тормо-		
	жения		
F4-26	PLC. Время ра-	0-6500 c (t	ос (ч)
	боты сегмента 7		
F4-27	PLC Сегмент 7	То же, что F4-13 0-1	0
	Выбор времени		
	разгона и тормо-		
	жения		





# **F5** ПИ-регулятор и параметр подачи воды при постоянном давлении

Код	Значение	Описание	Диапазон	По умол-
F5-00	Источник задания PI-регулятора	Этот параметр используется для выбора заданного канала во время ПИ-регулирования. 0: уставка F5-01 1: AI1 2: AI2 3: Потенциометр панели 4: RS485 Modbus RTU Независимо от того, какой выбран канал, установленное целевое количество является относительным значением, а установленный диапазон составляет 0,0% ~ 100,0%	0-4	0
F5-01	Опорное значение РІ-регулятора (фактическое давление)	Через значение этого параметра устанавливается задание для ПИ-регулирования В процентах от Диапазон датчика F5-09, если F0-01=7	0-1000,0 бар	3,5 бар
F5-02	Источник обратной связи РІ-регулятора	0: AI1 1. AI2 2. RS485 3: Напряжение на шине постоянного тока 4: Температура (опция) Этот параметр используется для выбора величины обратной связи в PI-регуляторе	0-4	0
F5-03	Направление PI - регулятора	0: Положительный эффект. Когда сигнал обратной связи РІ-регулятора меньше заданного значения, выходная частота инвертора увеличивается.  1: Отрицательный эффект. Когда сигнал обратной связи РІ-регулятора меньше заданного значения, выходная частота инвертора уменьшается.  Функция РІ-регулятора состоит в том, чтобы сделать заданную величину и величину обратной связи одинаковыми. С помощью этого параметра вы можете установить рабочий тренд инвертора, когда есть разница между заданной величиной и величиной обратной связи.	0-1	0
F5-04	Пропорциональное усиление РІрегулятора ускорения Кр	Пропорциональное усиление PI-регулятора определяет силу регулировки всего PI-регулятора. Чем больше Кр, тем больше сила регулировки. Если значение высокое, даже если разница между заданным значением и сигналом обратной связи невелика, преобразователь может реагировать быстро, а выходная частота может сильно изменяться. Но слишком высокое значение может вызвать нестабильность	0-6500,0	20,0
F5-05	Время интегрирования РІ-регулятора ускорения Кі	Время интегрирования РІ-регулятора определяет интенсивность интегральной регулировки РІ-регулятора. Чем короче время интегрирования, тем больше интенсивность регулировки.	0,01-10,00 c	0,80 c
F5-06	Пропорциональное усиление РІрегулятора замедления Кр	То же, что F5-04 Для большинства применений советуем принять таким же, как и F5-04	0-6500,0	200,0





F5-07	Время интегриро-	То же, что F5-05	0,01-10,00	0,01 c
	вания РІ-регуля-	Для большинства применений советуем принять та-	c c	0,01 €
	тора замедления Кі	ким же, как и F5-05		
F5-08	Тип датчика	0: 0~10 B	0-3	0
	, ,	1: 4~20 mA		
		2: 0 ~ 5 B		
		3: 0,5 B ~ 4,5 B		
F5-09	Диапазон датчика	Максимальный диапазон измерения давления дат-	0-25,0 бар	16,0 бар
		чиком. Указан на шильдике датчика или		_
		циферблате. В режиме ПИ-регулирования (F0-		
		01=7) это параметр не применяется.		
F5-10	Коррекция нуля	Этот параметр устанавливается, когда давление в	-10,010,0	0,0 бар
	датчика	трубопроводе отсутствует	бар	
F5-11	Полномасштабная	Этот параметр устанавливается, когда давление,	-10,010,0	0,0 бар
	коррекция датчика	отображаемое на манометре, не соответствует дав-	бар	
		лению обратной связи после создания давления в		
		трубопроводе		
F5-12	Частота режима	Когда инвертор обнаружит, что давление обратной	F0-10 -	30 Гц
	сна	связи достигает целевого значения, инвертор пе-	F0-09 Гц	
		рейдет в спящий режим и остановится.		
		D.		
		В режиме подачи воды под постоянным давлением		
		(F0-01=6) выход из сна определяется параметром		
		F5-17.		
		В режиме ПИ-регулирования (F0-01=7) выход из		
		сна определяется параметром F5-12+ 2Гц. Например, если F5-12=40 Гц, то привод заснет при 40 Гц,		
		а проснется при 42 Гц.		
F5-13	Время задержки	Во время работы инвертора, когда установленная	0,0-1200,0	0.0.c
1 3-13	режима сна	частота меньше частоты сна F5-12, по истечении	c c	0,0 €
	режима епа	времени задержки сна F5-13 инвертор переходит в		
		состояние сна и автоматически останавливается		
	Примечание: F5-14 -	<ul> <li>F5-16 эффективны, когда колебания давления малы</li> </ul>		
F5-14	Смещение	Процент относительно целевого давления	0-100 %	8 %
	давления режима	-		
	сна			
F5-15	Шаг частоты за-	Эффективен при постоянном или критическом дав-	0-50,0 Гц	5,0 Гц
	медления сна	лении		
F5-16	Задержка времени		60,0-600,0	60,0 c
	замедления сна		С	
F5-17	Давление пробуж-	Значение давления пробуждения относительно дав-	0-100 %	80 %
	дения	ления обратной связи.		
		00.0/		
		Например, установите его на 80 %, давление об-		16,0 бар  0,0 бар  0,0 бар  30 Гц  8 %  5,0 Гц
		ратной связи — 10 бар, а давление пробуждения — 8 бар		
		Обр		
		Действует только в режиме подачи воды под посто-		
		янным давлением (F0-01=6). В режиме ПИ-регули-		
		рования (F0-01=7) функция не активна		
F5-18	Верхний предел	Процент целевого давления, превышающий это	0-300 %	150 %
	давления	давление, сообщает об ошибке err53 избыточного		
		давления		
F5-19	Время	От нехватки воды в насосе до обнаружения тревоги	5,0-1200,0	120,0 c
-	обнаружения	требуется время	c	,
	нехватки воды			
F5-20	Частота обнаруже-	Когда частота достигает установленного значения,	0- F0-09	45,0 Гц
	ния нехватки воды	ток ниже установленного значения F5-21 или дав-	Гц	
		ление ниже установленного значения F5-22, сооб-		
		щается об ошибке нехватки воды Err52.	<u>                                      </u>	





		T	I a <b>a</b> a a I	
F5-21	Ток обнаружения нехватки воды	Процент от номинального тока двигателя. Когда ток ниже этого значения, сообщается, что Err52 не хватает воды	0-200 %	40 %
F5-22	Давление обнару- жения нехватки воды	Процент целевого давления. Когда давление ниже этого, сообщается, что Err52 не хватает воды	0-100 %	20 %
F5-23	Время перезапуска при нехватке воды	Инвертор автоматически перезапустится по истечении этого времени	1-2000 мин	20 мин
F5-24	Давление автоматического перезапуска при нехватке воды	Процент целевого давления	0-100 %	50 %
F5-25	Функция защиты от замерзания	0: Отключена 1: Включена	0-1	0
F5-26	Частота активации функции защиты от замерзания	Когда для F5-25 установлено значение 1, активируется функция защиты от замерзания, и инвертор работает на этой частоте.	0 – F0-09 Гц	10,0 Гц
F5-27	Время работы функции защиты от замерзания	Время одиночной работы, когда инвертор включен с функцией защиты от замерзания	60,0-3600,0 c	60,0 с
F5-28	Период работы функции защиты от замерзания	Период работы инвертора, когда включена функция защиты от замерзания	0-1440 мин	30 мин
F5-29	Функция автоза- пуска	0: Отключена 1: Включена Действует только в режиме подачи воды под постоянным давлением (F0-01=6). В режиме ПИ-регулирования (F0-01=7) функция не активна	0-1	0
F5-30	Время задержки автоматического запуска	Действует только в режиме подачи воды под постоянным давлением (F0-01=6). В режиме ПИ-регулирования (F0-01=7) функция не активна	0-120	10
F5-31 F5-32	Резерв  Сетевой режим с несколькими насо- сами	0: Маster и slave управление несколькими насосами. Когда давление будет недостаточным, по очереди запустите ведомый насос 1: Синхронное управление несколькими насосами. Когда давление недостаточное, slave насос работает с той же частотой 2: Мультинасосный режим, один для работы, другой для управления в режиме ожидания В любое время работает только один насос, а другие насосы используются в качестве резервных.		
F5-33	Состояние резервного, когда основной в работе	0: стоп 1: постоянная скорость 2: постоянное давление (ведомое устройство 1 должно иметь датчики)	0-2	0
F5-34	Основной режим ожидания 1 рабочая частота		F0-10 F0-09	F8-03
F5-35	Переменный период переключения насосов		0-168 ч	0 ч
F5-36	Добавление давления насоса		0-2 бар	0,3 бар
F5-37	Добавление ча- стоты накачки		F0-10 F0-09	49 Гц
F5-38	Время добавления насоса при пони- женном давлении		1,0-3600,0 c	2,0 с
F5-39	Снижение частоты насоса		F0-10 F0-09	30 Гц





Снижение избы-		1,0-3600,0	2,0 с
точного давления		c	
время насоса			
Обнаружение по-		0-100	
тери обратной			
связи ПИ-регуля-			
тора			
Давление в трубе		0-100 %	50 %
при прорыве			
Время оценки про-	выключается, если установлено значение 0.0	0-600,0 с	0 c
рыва трубы			
Резерв			
Максимальное ко-		0-5	1
личество насосов,			
работающих одно-			
временно			
Количество веду-		0-3	1
щих и ведомых			
устройств в ре-			
жиме ожидания			
Настройка вторич-	При подаче воды, когда функция DI-терминала	0,1-25,0	3,5 бар
ного целевого дав-	установлена на 34, вторичное заданное давление	бар	
ления	является действительным		
Добавление за-		0,1-3600 с	0,2 с
держки переклю-			
чения насоса			
Задержка пере-		0,1-3600 с	0,5 с
ключения сетевого			
питания и ЧП			
	точного давления время насоса Обнаружение потери обратной связи ПИ-регулятора Давление в трубе при прорыве Время оценки прорыва трубы Резерв Максимальное количество насосов, работающих одновременно Количество ведущих и ведомых устройств в режиме ожидания Настройка вторичного целевого давления Добавление задержки переключения насоса Задержка переключения сетевого	точного давления время насоса  Обнаружение потери обратной связи ПИ-регулятора  Давление в трубе при прорыве Время оценки прорыва трубы Резерв  Максимальное количество насосов, работающих одновременно  Количество ведущих и ведомых устройств в режиме ожидания  Настройка вторичного целевого давления  Добавление задержки переключения насоса Задержка переключения сетевого	точного давления время насоса  Обнаружение потери обратной связи ПИ-регулятора  Давление в трубе при прорыве  Время оценки прорыве  Время оценки прорыва трубы Резерв  Максимальное количество насосов, работающих одновременно Количество ведущих и ведомых устройств в режиме ожидания  Настройка вторичного целевого давления  Добавление задержки переключения насоса Задержка переключения сетевого





# **F6** Расширенные функциональные параметр

Код	Значение	Описание	Диапазон	По умол- чанию
F6-00	Автопереключение дисплея главного меню	<ul> <li>0: Переключение запрещено. Когда дисплей переключается с частоты на другие параметры, запрещается автоматически переключаться обратно на параметр частоты.</li> <li>1: Автоматическое переключение. Когда дисплей переключается с частоты на другие интерфейсы, он автоматически переключается обратно на параметр частоты через 10 секунд.</li> </ul>	0-1	1
F6-01	Изменения пара- метров	0: Разрешить модификацию 1: Никакие изменения не допускаются. Когда этот параметр установлен на 1, инвертору запрещается изменять параметр, и он должен быть установлен на 0, прежде чем его можно будет изменить.	0-1	0
F6-02	Отображение параметра во второй строчке дисплей	Выбор дисплея LED2 (зарезервированный параметр двойного дисплея) 0: реальная частота 1: скорость вращения 2: выходной ток 3: напряжение в шине постоянного тока 4: выходное напряжение 5: выходная мощность 6: значение сигнала обратной связи (U0-18) 7: резерв 8: АІ1 напряжение 9: Температура мотора	0-65535	
F6-03	Пользовательский пароль	Преобразователь обеспечивает функцию защиты паролем пользователя. Если для F6-03 установлено значение, отличное от нуля, это пароль пользователя. Защита паролем вступит в силу после выхода из режима редактирования функционального кода. Нажмите кнопку SET еще раз, на дисплее появится "". Вы должны правильно ввести пароль пользователя, чтобы войти в интерфейс параметров		
F6-04	Установите время включения инвертора	После того, как накопленное время включения инвертора превысит это значение, инвертор выдаст сообщение об ошибке Err20. Функция этого параметра недействительна, если он установлен на 0	0-17520 ч	0 ч
F6-05	Установите время работы инвертора	Когда преобразователь частоты запускается, начинается отсчет времени. Когда время работы достигает этого значения, преобразователь частоты автоматически останавливается. Этот параметр недействителен, если установлено значение 0	0-6500 мин	0 мин
F6-06	Регулировка частоты переключения в зависимости от температуры	Когда инвертор обнаруживает, что температура радиатора высокая, он автоматически снижает частоту коммутации, чтобы уменьшить повышение температуры инвертора. При низкой температуре радиатора частота переключений постепенно возвращается к заданному значению. Этот параметр отключен, если установлено значение 0.	0-1	1
F6-07	Частота переключения. Регулировка начальной температуры	Когда инвертор обнаруживает, что температура радиатора превышает установленное значение этого параметра, активируется функция F6-06, и частота переключения регулируется в зависимости от температуры.	0-150 °C	55 ºC





F6-08	Частота переклю-	Когда инвертор обнаруживает, что температура ра-	0,1-50,0 c	20,0 с
	чения. Время регулировки	диатора превышает установленное значение F6-07, частота переключения начинает регулироваться по истечении времени, установленного F6-08.		·
F6-09	Частота переключения DPWM	Этот параметр действителен только для управления U/f. Когда работает асинхронный U/f, режим передачи волны представляет собой 7-сегментный режим непрерывной модуляции ниже этого значения, и, наоборот, это 5-сегментный прерывистый режим модуляции. Для 7-сегментной непрерывной модуляции потери при переключении инвертора велики, но пульсации тока малы. Потери при переключении малы, а пульсации тока велики в 5-сегментном режиме прерывистой модуляции. Однако это может привести к нестабильности работы двигателя на высокой частоте и, как правило, не требует модификации.	5,0-F0-09 Гц	50,0 Гц
F6-10	Значение обнару- жения чрезмер- ного отклонения скорости		0,0-100,0 %	20,0 %
F6-11	Время обнаружения чрезмерного отклонения скорости	Эта функция действительна только при наличии векторного управления датчиком скорости. Когда этот параметр равен 0,0 с, обнаружение чрезмерного отклонения скорости будет отменено.	0-60,0 с	5,0 с
F6-12	Усиление защиты двигателя от перегрузки	Используется для регулировки коэффициента усиления, кратного установленному значению тока перегрузки в инверторе. Примечание. Увеличение этого параметра означает увеличение тока перегрузки, поэтому неправильная настройка может привести к сгоранию двигателя	0,2-10,00	1,00
F6-13	Тип датчика внешней температуры (опция)	0: Отключить. 1: РТ100 2: РТ1000 3: сопротивление 5k NTC Данная функция является опцией	0-3	0
F6-14	Порог защиты от перегрева	Когда температура внешнего датчика превышает порог защиты, инвертор подает сигнал тревоги	0-200 °C	200 °C
F6-15		Если параметр установлен на 1, инвертор не будет реагировать на команду запуска, если команда запуска действительна при включении инвертора или после сброса ошибки. Команда запуска должна быть удалена один раз, прежде чем инвертор ответит на команду запуска	0-1	0
F6-16	Выбор разрешения отказа 1	0: Защита запрещена 1: Защита включена  Единицы: Неисправность замыкания реле Десятки: Защита от обрыва фазы на выходе. Необходимо отключить при работе 1ф мотором Сотни: Защита от обрыва фазы на входе. Тысячи: Защита от короткого замыкания на землю при включении питания. Десятки тысяч: обнаружение выхода перед работой (включая заземление и обрыв фазы)	00000- 11111	01111
F6-17	Выбор разрешения отказа 2	0: Защита запрещена 1: Защита включена  Единицы: Защиты двигателя от перегрузки Десятки: Защиты нижнего предела входа АІ Сотни: Зарезервировано	00000- 11111	00001





		Тысячи: Зарезервировано		
		Десятки тысяч: Зарезервировано		
F6-18	Количество авто- матических сбро- сов ошибок	Инвертор может автоматически сбрасываться после аварийного сигнала. После превышения этого числа инвертор останется в состоянии неисправности. При значении 0 функция автоматического сброса не активна	0-20	0
F6-19	Интервал автома- тического сброса неисправности	Время ожидания от аварийного сигнала инвертора до автоматического сброса отказа	0,1-100,0 с	1,0 с
F6-20	Выбор защиты от падения нагрузки	0: недопустимый 1: действительный когда параметр установлен в значение 1, выходной ток ЧП меньше, чем F6-21, а длительность больше, чем F6-22, и выходная частота автоматически снижается до 7% от номинальной частоты. Если нагрузка восстанавливается, система продолжает работать с заданной частотой.	0-1	0
F6-21	Уровень обнару- жения падающей нагрузки		0-100 %	10 %
F6-22	Время обнаружения падения нагрузки		0-60 с	1 c
F6-23	Выбор функции при провале напряжения	0: бездействие 1: замедление. Когда напряжение ЧП внезапно падает ПЧ замедляется. Когда напряжение в сети возвращается к норме и длительность превышает F6-25, ЧП разгоняется до первоначально установленной частоты в обычном режиме. 2: рампа до остановки. Когда напряжение ЧП внезапно падает и когда напряжение на шине падает ниже F6-26, ЧП снижает выходную частоту, так что двигатель находится в состоянии выработки энергии. Эта функция может заставить электрическую энергию, которая подается обратно в шину, поддерживать напряжение на шине примерно на уровне F6-26, так что система может нормально замедляться до 0 Гц. Когда напряжение на шине возвращается к F6-24, а длительность превышает F6-25, ПЧ разгоняется до исходной заданной частоты в обычном режиме.	0-2	0
F6-24	Определение про- садки напряжения		80-100 %	85 %
F6-25	Время определения просадки напряжения		0,0-100,0 с	0,5 с
F6-26	Оценка напряжения при просадке напряжения		60-100 %	80 %
F6-27	Коэффициент усиления при просадке напряжения Кр		0-100	40
F6-28	Интегральный ко- эффициент при просадке напряже- ния Кі		0-100	30





F6-29	Время замедления	0-300 с	20 c
	действия при про-		
	садке напряжения		





## **F7** Параметры связи

Код	Значение	Описание	Диапазон	По умол-
				чанию
F7-00	Адрес инвертора	Локальный адрес при использовании функции	1-249	1
		связи инвертора. Когда это значение установлено		
		на 0, это широковещательный адрес, который реа-		
		лизует широковещательную функцию вышестоя-		
		щего компьютера		
F7-01	Скорость пере-	0: 9600 бит/с	0-4	0
	дачи данных	1: 19200 бит/с		
		2: 38400 бит/с		
		3: 57600 бит/с		
		4: 115200 бит/с		
F7-02	Формат данных	0: Без проверки -2 стоповых бита (8-N-2)	0-3	3
		1: Четная проверка -1 стоповый бит (8-Е-1)		
		2: проверка на нечетность -1 стоповый бит (8-О-1)		
		3: Без проверки -1 стоповый бит (8-N-1)		
F7-03	Время ожидания	Когда этот параметр установлен на 0,0 секунды,	0,0-60,0 с	0 c
	связи	определение тайм-аута связи не выполняется. Ко-		
		гда этот параметр установлен на более чем 0,1 се-		
		кунды, если интервал между одной и следующей		
		передачей данных превышает время ожидания		
		связи, инвертор сообщит об ошибке связи (Етг16)		





## **F8** Режим управления двигателем

Код	Значение	Описание	Диапазон	По умол-
F8-00	Номинальная		0,1-1000,0	чанию зависит от
170-00	мощность двига- теля		кВт	модели
F8-01	Номинальное напряжение двига- теля		1-500 B	зависит от модели
F8-02	Номинальный ток двигателя		0,01-655,35 A	зависит от модели
F8-03	Номинальная ча- стота двигателя		0-500,0 Гц	50,0 Гц
F8-04	Номинальная скорость двигателя		1-65545 об-мин	1460 об/мин
F8-05	Коэффициент обратной ЕМГ для двигателя с постоянными магнитами		0-6555,5 B	OO/MIIII
F8-06	Режим управления двигателем	0: Управление U/f. 1: Векторное управление скоростью (IMSVC) асинхронного двигателя. После выбора управления SVC требуется идентификация параметра F8-07. 2: Векторное управление скоростью (FMSVC) синхронного двигателя. После выбора управления SVC требуется идентификация параметра F8-07	0-2	0
F8-07	Автонастройка параметров двигателя	<ol> <li>О: Нет операции.</li> <li>1: Статическая идентификация. Если двигатель не может быть полностью отключен от нагрузки и не может свободно вращаться, выберите статическую идентификацию параметров.</li> <li>2: Динамическая идентификация. Если двигатель полностью отключен от нагрузки и может свободно вращаться, выберите динамическую идентификацию параметров.</li> </ol>		
		После появления на панели <b>Auto</b> нажать <b>RUN</b> и ждать окончания процесса идентификации  Примечание. После восстановления заводских настроек, изменения модели или установки мощности двигателя и уровня напряжения необходимо снова идентифицировать параметры, чтобы векторное управление работало наилучшим образом.		
F8-08	Выбор контроля скорости /крутя- щего момента	0: Контроль скорости 1. Резерв Используется для выбора режима управления инвертором: управление скоростью или управление крутящим моментом, а управление крутящим моментом работает только в векторном режиме.	0-1	0
F8-09	Выбор источника настройки крутящего момента	0: Задание через параметр (F8-10) 1: Потенциометра панели 2: A11 3: A12 4: Связь 5: Минимум AI1 и AI2 6: Максимум AI1 и AI2 7: зарезервировано	0-7	0





F8-10	Значение	Значение крутящего момента, когда в качестве ис-	-200,0	
	настройки крутя-	точника настройки крутящего момента F8-09 вы-	+200,0 %	
	щего момента	брано значение 0.		
		параметры асинхронного двигателя. Эти параметры		
		на паспортной табличке двигателя, их необходимо		
	получить с помощьн	о идентификации параметров двигателя F8-07. Если		
	асинхронный двигат	тель не может быть настроен на месте, вы можете		
	ввести вышеуказанн	ые параметры в соответствии с параметрами, предо-		
	ставленными произв	водителем двигателя		
F8-11	Сопротивление		0,001	
	статора асинхрон-		65,535 Ом	
	ного двигателя			
F8-12	Сопротивление		0,001	
	ротора асинхрон-		65,535 Ом	
	ного двигателя			
F8-13	Индуктивность		0,001	
	рассеяния асин-		65,535 мГн	
	хронного двига-		, , , , , , ,	
	теля			
F8-14	Взаимная индук-		0,01	
	тивность асин-		655,35 мГн	
	хронного двига-		, , ,	
	теля			
F8-15	Ток намагничива-		0,001	
	ния асинхронного		F8-02 A	
	двигателя			
F8-16	Сопротивление		0,001	
	статора синхрон-		65,535 Ом	
	ного двигателя		, , , , , , ,	
		метры синхронного двигателя. На паспортных таб-		
		инхронных двигателей указаны некоторые пара-		
		инстве паспортных табличек вышеуказанные пара-		
		Эти параметры должны быть получены путем иден-		
		ров и должны быть идентифицированы в режиме век-		
		синхронным двигателем		
F8-17	Индуктивность	1	0,01	
_ ` '	синхронного дви-		655,35 мГн	
	гателя по оси D		33,33 111 11	
F8-18	Индуктивность		0,01	
	синхронного дви-		655,35 мГн	
	гателя по оси Q		000,00 11111	
	I WI COLL IN O O O II Q		1	





## **F9** Расширенный параметр управления двигателем

Код	Значение	Описание	Диапазон	По умол-
				чанию
F9-00	Частота переключения высокоскоростной зоны	Когда рабочая частота больше этого значения, параметр РІ -регулятора скорости выбирается в качестве параметра контура скорости в высокоскоростном сегменте.  Рабочая частота между высокой и низкой скоростью, линейное преобразование параметра РІ кон-	F9-03F0- 09	10,0
		тура скорости из двух наборов параметров PI		
F9-01	Высокоскоростное пропорциональное усиление по площади	Установив пропорциональный коэффициент регулятора скорости, можно отрегулировать динамические характеристики скорости векторного управления. Увеличение пропорционального усиления может ускорить динамическую реакцию контура скорости, но чрезмерное пропорциональное усиление может привести к колебаниям системы. Примечание. Параметры области высокой скорости и области низкой скорости действительны только тогда, когда F8-06 выбирает векторное управление	1-100	20
F9-02	Постоянная времени интеграла площади высокой скорости	Динамическую характеристику скорости векторного управления можно настроить, установив время интегрирования регулятора скорости. Сокращение времени интегрирования может ускорить динамическую реакцию контура скорости, но слишком короткое время интегрирования может привести к колебаниям системы	0,01-10,00	1,00
F9-03	Частота переклю- чения области низкой скорости	Когда рабочая частота меньше этого значения, F9-04 и F9-05 выбираются как PI-параметры контура скорости	0,0F9-00 Гц	5,0 Гц
F9-04	Пропорциональное усиление по площади при низкой скорости	Инвертор работает на разных частотах и может выбирать различные параметры PI—регулятора скорости. Когда рабочая частота меньше частоты переключения низкоскоростного сегмента F9-03, используется пропорциональный коэффициент усиления контура скорости	1-100	30
F9-05	Постоянная времени интеграла по площади низкой скорости	Когда рабочая частота меньше частоты переключения F9-03 в секции низкой скорости, значение этого параметра используется для времени интегрирования контура скорости.	0,01-10,00	0,50
F9-06	Постоянная времени фильтра контура скорости	Этот параметр, как правило, не нуждается в регулировке, и время фильтрации может быть соответствующим образом увеличено при больших колебаниях скорости. Если двигатель колеблется, параметр следует соответствующим образом уменьшить. Постоянная времени фильтра контура скорости мала, и выходной крутящий момент инвертора может сильно колебаться, но скорость отклика высока.	0-1,00	0,2
F9-07	Коэффициент ком- пенсации скольже- ния	Для бездатчикового векторного управления скоростью этот параметр используется для регулировки точности установившейся скорости двигателя: когда двигатель имеет низкую скорость, увеличьте этот параметр, и наоборот.  При векторном управлении датчиком скорости этот параметр может регулировать выходной ток понижающего преобразователя при той же нагрузке	50-200 %	100 %





F9-08	Коэффициент мак-	Максимальное выходное напряжение инвертора	100-110 %	105 %
	симального вы- ходного напряже- ния	может быть увеличено. Увеличение F9-08 может улучшить максимальную нагрузочную способность слабомагнитной области вентилятора, но увеличение пульсаций тока двигателя усугубит нагрев двигателя. Наоборот, максимальная нагрузочная способность слабомагнитной области двигателя уменьшится, но пульсации тока двигателя уменьшат нагрев двигателя. Как правило, регулировка не требуется		
F9-09	Управление крутящим моментом. Максимальная частота прямого хода		0,0-F0-09 Гц	50,0 Гц
F9-10	Управление крутящим моментом. Максимальная частота обратного хода	Используется для установки максимальной рабочей частоты инвертора в прямом или обратном направлении в режиме управления крутящим моментом. Когда инвертор находится в режиме управления крутящим моментом, если крутящий момент нагрузки меньше, чем выходной крутящий момент двигателя, скорость двигателя будет продолжать расти. Для предотвращения несчастных случаев, таких как выбег в механической системе, максимальная скорость двигателя во время управления крутящим моментом должна быть ограничена. Если необходимо динамически изменить частоту управления максимальным крутящим моментом, можно управлять частотой верхнего предела	0,0-F0-09 Гц	50,0 Гц
F9-11	Время ускорения крутящего мо- мента	В режиме управления крутящим моментом разница между выходным крутящим моментом двигателя и моментом нагрузки определяет скорость изменения	0,0-6500,0 c	0,0 с
F9-12	Время замедления крутящего мо- мента	скорости двигателя и нагрузки. Поэтому скорость двигателя может быстро измениться, что приведет к шуму или чрезмерным механическим нагрузкам. Установив время ускорения и замедления управления крутящим моментом, можно плавно изменять скорость двигателя. При управлении крутящим моментом при пуске с малым крутящим моментом не рекомендуется устанавливать время ускорения и замедления крутящего момента; Если установлено время разгона и торможения крутящего момента, рекомендуется соответствующим образом увеличить коэффициент фильтра скорости; Когда крутящий момент должен реагировать быстро, установите время ускорения и замедления управления крутящим моментом на 0,00 с	0,0-6500,0 c	0,0 с
F9-13	Кр токовой петли по оси М	F9-13-F9-16 — это параметр регулировки PI –регулятора контура тока, который автоматически полу-	0-30000	2000
F9-14	Токовая петля по оси М Кі	чается после настройки и, как правило, не требует изменения	0-30000	2000
F9-15	Кр токовой петли по оси Т		0-30000	2000
F9-16	Токовая петля по оси Т К		0-30000	2000
F9-17	Режим ослабления потока синхронного двигателя	0: Отключить. Двигатель не подлежит контролю ослабления магнитного потока. В это время максимальная скорость двигателя связана с напряжением на шине инвертора. Нет тока ослабления потока, а выходной ток мал, но рабочая частота может не достигать заданной частоты. Если вы хотите добиться	0-2	1





			1 1	
		более высокой скорости, вам нужно включить		
		функцию ослабления потока.		
		1: Автоматическая регулировка. Он автоматически		
		регулируется инвертором, и чем выше скорость после входа в зону ослабления поля, тем больше ток		
		ослабления поля.		
		2: расчет + автоматическая настройка. В сочетании		
		с автоматической регулировкой скорость регули-		
		ровки тока ослабления потока выше, и этот режим		
		можно установить, когда автоматическая регули-		
		ровка не может удовлетворить требования, но этот		
		режим зависит от точности параметров двигателя.		
F9-18	Коэффициент	В режиме прямого расчета требуемый ток размаг-	0-50	5
	ослабления потока	ничивания можно рассчитать в соответствии с за-		
	синхронного дви-	данной скоростью, а величину тока размагничива-		
	гателя	ния можно отрегулировать вручную с помощью F9-		
		18. Чем меньше ток размагничивания, тем меньше		
		будет общий выходной ток, но желаемый эффект		
		ослабления потока может быть не достигнут		
F9-19	Множественное	Изменение этого параметра может изменить ско-	2-10	2
	интегрирование с	рость регулировки тока ослабления потока. Однако		
	ослаблением по-	более быстрая регулировка тока ослабления потока		
	тока	может привести к нестабильности. Поэтому вам не		
E0. 20	D	нужно вручную изменять этот параметр		
F9-20 F9-21	Резерв Активация макси-		0-1	0
F9-21	мального коэффи-		0-1	U
	циента крутящего			
	момента по току			
F9-22	Заметный коэффи-	Относится к структуре синхронного двигателя, в	50-500	100
1 / 11	циент усиления	соответствии с различными характеристиками дви-		100
	скорости	гателя, чтобы установить различный коэффициент		
	•	усиления явно выраженной полюсной скорости, как		
		правило, нет необходимости устанавливать		
F9-23	Начальная частота	Несущей частоты при запуске	1,0- F0-13	3,0
	переключения			
F9-24	Частота переклю-	В режиме SVC частота переключения синхронного	0,8- F0-13	3,0
	чения SVC на низ-	двигателя работает на низкой скорости		
F0. 0.5	кой скорости	TT V	5 0 FO 12	20.0 E
F9-25	Частота переклю-	На низкой скорости частота переключения соответ-	5,0- F0-13	20,0 Гц
	чения низкой ско-	ствует заданному значению F9-23. После запуска		
	рости. Частота пе-	установленного значения этого параметра частота		
	реключения	коммутации изменяется на установленное значение F0-13		
F9-26	Максимальный	Установите максимальный ток возбуждения син-	0-80 %	30 %
	ток намагничива-	хронного двигателя на низкой скорости		/ -
	ния на низкой ско-	1		
	рости			
F9-27	Частота переклю-	Максимальный ток намагничивания синхронного	0,8- F0-09	20,0 Гц
	чения тока намаг-	двигателя на низкой скорости устанавливается в	Гц	
	ничивания на низ-	F9-26. После достижения этой частоты он переклю-		
	кой скорости	чится на нормальный текущий размер		
F9-28	Ширина полосы	Когда синхронный двигатель работает на низкой	0,0- F0-09	5,0 Гц
	частот переключе-	скорости, когда частота достигает установленного	Гц	
	ния тока намагни-	значения F9-27, если ток изменяется в пределах		
	чивания на низкой	установленного диапазона F9-28, ток намагничива-		
	скорости	ния низкой скорости переключается только один		
F9-29	Dayring arrange	раз.	0-1	1
F9-29	Режим определе- ния исходного по-	0: Проверяйте перед каждым запуском. 1: Нет обнаружения	U-1	1
	пожения синхрон-	т. пот обнаружения		
	ного двигателя			
	дынатын			





			ı	
F9-30	Идентификация	30-	180 %	120%
	начального поло-			
	жения синхрон-			
	ного двигателя.			
	Текущее началь-			
	ное значение			
F9-31	Угол компенсации	0,0-	359,9 0	0,0 °
	начального поло-			
	жения синхрон-			
	ного двигателя			
F9-32	Ток обнаружения	30-	120 %	80 %
	индуктивности			
	синхронного дви-			
	гателя			
F9-33	Идентификация	0-1	180 %	50 %
	противо-EMF син-			
	хронного двига-			
	теля. Начальный			
	ток			
F9-34	Идентификация	30-	180 %	80 %
	противо-EMF			
	синхронного дви-			
	гателя. Конечный			
	ток			
F9-35	Синхронный дви-	1.	-100	6
	гатель. Коэффици-			
	ент регулирования			
	токовой петли Кр			
F9-36	Синхронный дви-	1	-100	6
	гатель. Коэффици-			
	ент регулирования			
	токовой петли Кі			
F9-37.	Резерв			
F9-70	-			





# **U0** Группа параметров мониторинга

Код	Описание	Единицы	Коммуникационный адрес
U0-00	Состояние работы инвертора		1000H
	1: вперед		
	2: назад		
	3: стоп		
U0-01	Код неисправности		1001H
U0-02	Установленная частота	0,1 Гц	1002H
U0-03	Рабочая частота	0,1 Гц	1003H
U0-04	Скорость	об/мин	1004H
U0-05	Выходное напряжение	В	1005H
U0-06	Ток на выходе	0,1A	1006H
U0-07	Мощность на выходе	0,1 кВт	1007H
U0-08	Напряжение шины постоянного тока	В	1008H
U0-09	Выходной крутящий момент	0,1 Нм	1009H
U0-10	Угол коэффициента мощности	-	100AH
U0-11	Состояние входов DI, отображение по умолча-	-	100BH
	нию		
	DI будет отображаться1		
U0-12	Состояние выходов DO, отображение по умол-		100CH
	чанию		
	Реле I будет отображаться1	0.017	100777
U0-13	Напряжение AI1 до коррекции	0,01B	100DH
U0-14	Напряжение АІ2 до коррекции	0,01B	100EH
U0-15	Напряжение AI1	0,01B	1000F
U0-16	Напряжение AI2	0,01B	1010H
U0-17	Уставка РІ-регулятора	-	1011H
U0-18	Обратная связь PI-регулятора	-	1012H
U0-19	Оставшееся время работы	0,1 мин	1013H
U0-20	Текущее время включения	МИН	1014H
U0-21	Текущее время работы	0,1 мин	1015H
U0-22	Совокупное время работы	час	1016H
U0-23	Суммарное время включения	час	1017H
U0-24	Совокупное энергопотребление	кВтч	1018H
U0-25	Значение температуры двигателя	°C	1019H
U0-26	Значение температуры модуля	°C	101AH
U0-27	Текущая несущая частота	0,1 кГц	101BH
U0-28	Текущее фактическое значение по оси M	0,1 A	101CH
U0-29	Текущее фактическое значение по оси Т	0,1 A	101DH
U0-30	Фактическое значение скорости обратной связи	0,1 Гц	101EH
U0-31	Зарезервировано		101FH
U0-32	Зарезервировано		1020H
U0-33	Состояние насоса подачи воды		1021H
U0-34	Зарезервировано		1022H
U0-35	Зарезервировано		1023H
U0-36	Отображение оставшегося времени до переклю-		h
U0-37	чения насоса		102511
U0-37 U0-38	Зарезервировано		1025H 1026H
U0-38 U0-39	Зарезервировано		1026H 1027H
	Зарезервировано		
U0-40	Зарезервировано		1028H
U0-41	Зарезервировано		1029H
U0-42	Серийный номер продукта младшие 16 цифр		102AH
U0-43	Серийный номер продукта старшие 16 цифр		102BH
U0-44	Версия загрузки двигателя		102CH
U0-45	Тип процессора		102DH
U0-46	Аппаратная версия платы питания		102EH





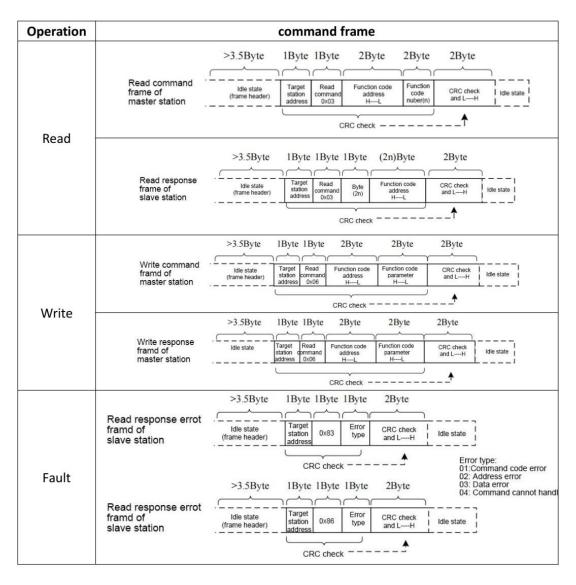
U0-47	Версия программного обеспечения платы пита-		102FH
00-47	ния		102111
U0-48	Версия программного обеспечения платы управ-		1030H
	ления		
U0-49	Номер продукта		1031H
U0-50	Код производителя		1032H
U0-51	Третий (самый последний) код неисправности		1033H
U0-52	Второй код неисправности		1034H
U0-53	Первый код неисправности		1035H
U0-54	Третья неисправность. Частота	0,1 Гц	1036Н
U0-55	Третья неисправность. Ток.	0,1 A	1037H
U0-56	Третья неисправность. Напряжение шины по-	0,1 B	1038H
	стоянного тока		
U0-57	Третья неисправность. Температура радиатора	°C	1039H
U0-58	Время третьей неисправности (с момента вклю-	МИН	103AH
	чения)		
U0-59	Время третьей неисправности (времени работы)	0,1 ч	103BH
U0-60	Вторая неисправность. Частота	0,1 Гц	103CH
U0-61	Вторая неисправность. Ток	0,1 A	103DH
U0-62	Вторая неисправность. Напряжение шины по-	0,1 B	103EH
	стоянного тока		
U0-63	Вторая неисправность. Температура радиатора	°C	103FH
U0-64	Время второй неисправности (с момента вклю-	МИН	1040H
	чения)		
U0-65	Время второй неисправности (времени работы)	0,1 ч	1041H
U0-66	Первая неисправность. Частота	0,1 Гц	1042H
U0-67	Первая неисправность. Ток	0,1 A	1043H
U0-68	Первая неисправность. Напряжение шины по-	0,1 B	1044H
	стоянного тока		
U0-69	Первая неисправность. Температура радиатора	°C	1045H
U0-70	Время первой неисправности (с момента включения)	МИН	1046H
U0-71	Время первой неисправности (времени работы)	0,1 ч	1047H





#### Протокол связи Modbus-RTU

Контроллер может одновременно считывать последовательные адреса, максимум 12 адресов, но следует отметить, что он не может превышать последний адрес, иначе произойдет ошибка. Команда операции чтения — 0x03; Команда записи 0x06 не поддерживает чтение и запись байтов или битов.



Определение регистра Modbus

No	Параметр	Код	Функция	Диапазон	Описание
0x01	-	06	Задание частоты	-1000010000	10000 относится к 100%, соот-
					ветствует максимальной частоте,
					0 относится к 0%, соответствую-
					щему минимальной частоте
0x02	-	06	Команда управле-	1-7	1: вперед
			ния		2: назад
					3: толчок вперед
					4: толчок назад
					5: остановка на выбеге
					6: моментальная остановка
					7: сброс ошибки
0x03	-	06	Релейное управле-	0x000x0F	ВІТ0: управление реле 1
			ние		ВІТ1: управление реле 2
					ВІТ2: управление DO1
					ВІТ3: управление DO2





0x04	-	06	Управление АО1	07FFF	0 – соответствует 0%, 7FFF – 100%
0x05	-	06	Управление АО2	07FFF	0 – соответствует 0%, 7FFF – 100%
0xF000	F0-00	03	Источник ко- манды	0-2	См. F0-00
0xF924	F9-36	03	Время настройки синхронного дви- гателя коэффици- ент регулировки контура тока Ki	Зависит от мо- дели ЧП	См. to F9-36
0x1000	U0-00	03	См. U0-00		
0x1047	U0-71	03	См. U0-71		

Все настраиваемые пользователем параметры могут быть прочитаны или записаны из регистра хранения с помощью соответствующей команды Modbus. Номера регистров параметров от F0-00 до F9-40 определены как от 0xF001 до 0xF928. Номера регистров параметров от U0-00 до U0-71 определены как от 0x1000 до 0x1047.

### Примеры применения Modbus

#### 1) Настройка параметров связи

Во время связи по MODBUS Вам необходимо сначала установить соответствующие параметры, и они могут быть установлены в группе параметров F7

Параметр	Наименование	Описание
F7-00	Адрес	Локальный адрес ЧП, когда он использует функцию связи. Если значе-
		ние установлено равным 0, широковещательный адрес используется
		для реализации функции широковещания верхнего компьютера.
F7-01	Скорость пере-	0: 9600
	дачи	1: 19200
		2: 38400
		3: 57600
		4: 115200
F7-02	Формат	0: Нет проверки (8-N-2)
	данных	1: четная проверка (8-Е-1)
		2: Нечетная проверка (8-О-1)
		3: Нет проверки (8-N-1)
F7-03	Тайм-аут связи	Когда этот параметр установлен в 0.0 секунды, обнаружение тайм-аута
		связи не выполняется.
		Если для этого параметра установлено значение более 0,1 секунды,
		если интервал между одним сообщением и следующим сообщением
		превышает время ожидания связи, преобразователь сообщит о сбое
		связи (Етт16)

#### 2) Включить функцию связи

Параметр	Наименование	Установленное	Функция
		значение	
F0-00	Командный ре-	2	Режим управления пуском-остановкой ЧП устанавли-
	жим		вается в качестве управления связью. Контроллер за-
			писывает число "1~5" в регистр №2 для управления
			командой старт-стоп, выполняемой ЧП.
			Смотрите раздел 6.2 для конкретной команды.
F0-01	Режим	8	Режим настройки целевой частоты ЧП - это настройка
	настройки целе-		связи. Контроллер может управлять целевой частотой,
	вой частоты		записывая число





			"-10000~10000" в регистр № 1. Конкретную команду см. в разделе 6.2
F1-08	Выбор релей- ного выхода	7	Реле ЧП настроено на управление связью, и контроллер записывает число "0 или 1" в регистр № 3, который может управлять замыканием и размыканием реле
F1-28	АО1/АО2 Выбор выход- ного сигнала	6	Терминал аналогового выхода ЧП настроен в качестве управления связью, и контроллер записывает числа "0~7FFF" в регистр № 4, где 0 соответствует 0% выходу, а 7FFF - 100% выходу.
F5-00	РІ Настройка источника	4/2	Регистр Modbus № 1 ЧП включен в это время, и его значение используется в качестве заданного значения
F5-02	РІ Источник обратной связи		или значения обратной связи PI





#### Глава 3 Техническое обслуживание и устранение неполадок

#### 3.1 Плановое техническое обслуживание

### Регулярная проверка

Из-за влияния температуры окружающей среды, влажности, пыли и вибрации компоненты преобразователя частоты (ПЧ) будут стареть, что приведет к потенциальным отказам или сокращению срока службы оборудования. Поэтому необходимо проводить ежедневное и регулярное техническое обслуживание ПЧ.

Ежедневный осмотр	Регулярные проверки
Проверьте звук двигателя и уровень вибрации во	Проверьте, чист ли воздушный канал
время работы	
Проверьте изменились ли условия эксплуатации ПЧ	Проверьте, не ослаблены ли винты
Проверьте работу охлаждающего вентилятора ПЧ и	Проверьте, не подверглись ли элементы ПЧ корро-
нет ли загрязнения	зии
Проверьте чтобы ПЧ не перегревается	Проверьте клеммы проводки на наличие следов ис-
	крения
Проверьте содержится ли ЧП в чистоте	

#### Длительное хранение

Если ПЧ хранился в течение определенного периода времени перед установкой и не подключался к основному источнику питания в течение длительного времени, перед началом эксплуатации необходимо зарядить конденсаторы постоянного тока в ПЧ в соответствии со следующими инструкциями.

Время хране- ния	Напряже- ние 1	Продол- житель- ность 1	Напряже- ние 2	Продол- житель- ность 2	Напряже- ние 3	Продол- житель- ность 3	Напряже- ние 4	Продол- житель- ность 4
До года	100%							
1-2	100%	1 ч						
года								
2-3	25%	0,5 ч	50%	0,5 ч	75%	0.5 ч	100%	0,5 ч
года								
более	25%	2 ч	50%	2 ч	75%	2 ч	100%	2 ч
3 лет								





## Коды ошибок и причины

Код ошибки	Название	Возможные причины	Решения
Err01	Сработала защита ПЧ	1. Выходная цепь заземлена или замкнута накоротко. 2. Соединительный кабель до 3. двигателя слишком длинный. 4. Модуль перегревается 5. Внутренние соединения ослабли 6. Неисправна плата управления 7. Неисправна плата привода 8. Неисправен модуль ЧП	1. Устранить внешние неисправности 2. Установите дроссель или выходной фильтр. 3. Проверьте воздушный фильтр и вентилятор охлаждения. 4. Правильно подключите все кабели 5. Обратитесь за технической поддержкой
Err02	Перегрузка по току во время ускорения	1. Выходная цепь заземлена или замкнута накоротко. 2. Метод управления векторный и без идентификации параметров 3. Время разгона слишком короткое 4. Ручное увеличение крутящего момента или кривая U/f не подходит. 5. Напряжение слишком низкое 6. Операция запуска выполняется на вращающемся двигателе. 7. При разгоне добавляется внезапная нагрузка 8. Модель ЧП имеет слишком малый класс мощности.	1. Устранить внешние неисправности 2. Выполните автонастройку двигателя. 3. Увеличьте время разгона 4. Отрегулируйте ручное увеличение крутящего момента или кривую U/f. 5. Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 6. Выберите отслеживание скорости вращения, перезагрузите или запустите двигатель после его остановки. 7. Снимите дополнительную нагрузку. 8. Выберите ЧП с большей мощностью
Err03	Перегрузка по току во время торможения	<ol> <li>Выходная цепь заземлена или замкнута накоротко.</li> <li>Метод управления векторный и без идентификации параметров</li> <li>Время торможения слишком короткое.</li> <li>Напряжение слишком низкое</li> <li>При торможении добавляется внезапная нагрузка.</li> <li>Тормозной модуль и тормозной резистор не установлены</li> </ol>	<ol> <li>Устранить внешние неисправности</li> <li>Выполните автонастройку двигателя.</li> <li>Увеличьте время торможения</li> <li>Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона.</li> <li>Снимите дополнительную нагрузку.</li> <li>Установите тормозной модуль и тормозной резистор</li> </ol>
Err04	Перегрузка по току при постоянной скорости	1. Выходная цепь заземлена или замкнута накоротко. 2. Метод управления векторный и без идентификации параметров 3. Напряжение слишком низкое 4. При торможении добавляется внезапная нагрузка. 5. Модель ЧП имеет слишком малый класс мощности.	1. Устранить внешние неисправности 2. Выполните автонастройку двигателя. 3. Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 4. Снимите дополнительную нагрузку. 5. Выберите ЧП с большей мощностью
Err05	Перенапряжение во время ускорения	1. Входное напряжение слишком высокое 2. Внешняя сила приводит в движение двигатель при ускорении. 3. Время разгона слишком короткое 4. Тормозной блок и тормозной резистор не установлены	1. Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 2. Отмените внешнее воздействие или установите тормозной резистор. 3. Увеличьте время разгона 4. Установите тормозной модуль и тормозной резистор





Err06	Перенапряжение во	1. Входное напряжение слишком	1. Отрегулируйте напряжение до
	время торможения	высокое 2. Внешняя сила приводит в движение двигатель во время торможения. 3. Время торможения слишком короткое. 4. Тормозной блок и тормозной резистор не установлены	нормального диапазона. 2. Отмените внешнее воздействие или установите тормозной резистор. 3. Увеличьте время торможения 4. 4. Установите тормозной модуль и тормозной резистор.
Err07	Перенапряжение при постоянной скорости	1. Входное напряжение слишком высокое 2. Внешняя сила приводит в движение двигатель во время работы.	<ol> <li>Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона.</li> <li>Отмените внешнее воздействие или установите тормозной резистор</li> </ol>
Err08	Неисправность источника питания управления	1. Входное напряжение вне допустимого диапазона	1. Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона
Err09	Пониженное напря- жение	1. Мгновенный сбой питания 2. Входное напряжение инвертора не находится в допустимом диапазоне. 3. Напряжение на шине постоянного тока не соответствует норме. 4. Неисправны выпрямительный мост и буферный резистор. 5. Неисправна плата привода 6. Неисправна главная плата управления	1. Сбросьте ошибку 2. Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 3-6. Обратитесь за технической поддержкой
Err10	Перегрузка инвертора	1. Нагрузка слишком велика или происходит блокировка ротора двигателя. 2. Модель инвертора имеет слишком малый класс мощности	1. Уменьшите нагрузку и проверьте двигатель и механическое состояние. 2. Выберите инвертор более высокого класса мощности
Err11	Перегрузка двигателя	1. F9-01 установлен неправильно 2. Нагрузка слишком велика или происходит блокировка ротора двигателя. 3. Модель инвертора имеет слишком малый класс мощности.	1. Правильно установите Р9-01. 2. Уменьшите нагрузку и проверьте двигатель и механическое состояние. 3. Выберите инвертор с большей мощностью
Err12	Потеря входной фазы питания	1. Трехфазный ввод питания не- исправен. 2. Неисправна плата привода 3. Плата осветления неисправна 4. Неисправна главная плата управления	1. Устранить внешние неисправности 2 4. Обратитесь за технической поддержкой
Err13	Потеря фазы выходной мощности	1. Кабель, соединяющий инвертор и двигатель, неисправен. 2. Трехфазные выходы инвертора не сбалансированы при работающем двигателе. 3. Неисправна плата привода 4. Модуль неисправен	1. Устранить внешние неисправности 2. Проверьте, в порядке ли трехфазная обмотка двигателя. 3 4.Обратитесь за технической поддержкой
Err14	Перегрев модуля	1. Слишком высокая температура окружающей среды. 2. Воздушный фильтр забит 3. Вентилятор поврежден 4. Поврежден термочувствительный резистор модуля 5. Инверторный модуль поврежден	<ol> <li>Понизьте температуру окружающей среды</li> <li>Очистите воздушный фильтр.</li> <li>Замените поврежденный вентилятор.</li> <li>Замените поврежденный терморезистор.</li> <li>Замените инверторный модуль.</li> </ol>





Err15	Визиная стибис	1 Вианинй ангиал начанавача	1 2 Сбродить операцию
Err15	Внешняя ошибка	1. Внешний сигнал неисправно- сти вводится через DI	1 2. Сбросить операцию
		2. Внешний сигнал неисправно-	
		сти вводится через виртуальный	
		ввод-вывод	
Err16	Ошибка связи	1. Контроллер находится в ненор-	1. Проверьте кабели хост компь-
		мальном состоянии	ютера.
		2. Кабель связи неисправен	2. Проверьте кабели связи.
		3. Неправильно установлены па-	3. Правильно установите пара-
		раметры связи	метры связи
Err17	Ошибка	1. Плата привода и блок питания	1. Замените неисправную плату
	контактора	неисправны.	привода или плату блока питания.
		2. Неисправны контакторы	2. Замените неисправный контак-
Err18	Tarannag annukua ak	1. Неисправен прибор HALL	Top
EIIIO	Текущая ошибка об-	1. Неисправен приоор HALL 2. Неисправна плата привода	1. Замените неисправное устройство HALL.
	наружения	2. Пеисправна плата привода	2. Замените неисправную плату
			привода.
Err19	Ошибка автона-	1. Параметры двигателя не соот-	1. Правильно установите пара-
	стройки двигателя	ветствуют шильдику	метры двигателя в соответствии с
	1 ,,	2. Время автонастройки двига-	паспортной табличкой.
		теля истекло.	2. Проверьте кабель, соединяю-
			щий инвертор и двигатель.
Err20	Обрыв датчика давле-	1. Обрыв датчика давления	1. Проверить работу датчика дав-
	ния		ления
Err21	EEPROM ошибка	1. Чип EEPROM поврежден	1. Замените плату управления.
Err22	Аппаратная ошибка	1. Перегрузка по напряжению	1. Решите как неисправность пе-
	инвертора	2. Перегрузка по току	ренапряжения
			2. Решите как ошибку перегрузки
E22	I.C.	1 17	по току
Err23	Короткое замыкание на землю	1. Двигатель закорочен на землю	1. Замените кабель или двигатель
Err26	Достигнуто совокуп-	1. Суммарное время работы до-	1. Очистить запись через функ-
	ное время работы	стигает заданного значения	цию инициализации параметров
Err29	Суммарное время	1. Суммарное время включения	1. Очистить запись через функ-
	включения питания	достигает заданного значения	цию инициализации параметров
E20	Достигнуто	1. Проможном образов мограниче	1 Harriston of a very voravever
Err30	Обрыв нагрузки	1. Произошел обрыв нагрузки	1. Произошел обрыв нагрузки 2. Откорректируйте параметры
		2. Некорректно заданы параметры F6.20-F6.22	F6.20-F6.22
Err40	Импульсный сбой	1. Нагрузка слишком велика или	1. Уменьшите нагрузку и про-
ZII IO	ограничения тока	происходит блокировка ротора	верьте двигатель и механическое
	1	двигателя.	состояние.
		2. Модель инвертора имеет слиш-	2. Выберите инвертор более вы-
		ком малый класс мощности	сокого класса мощности
Err41	Ошибка переключе-	1. Измените выбор двигателя че-	1. Выполните переключение дви-
	ния двигателя во	рез клемму во время работы пре-	гателя после остановки преобра-
	время работы	образователя	зователя
Err42	Ошибка чрезмерного	1. Чрезмерное отклонение скоро-	1. Правильная настройка пара-
	отклонения скорости	сти	метров F6-10, F6-11.
		2. Нет идентификации параметра	2. Идентификация исполнитель-
E52	Ovvv.6vo v.c	1. Потичи порточно потично	ных параметров
Err52	Ошибка нехватки	1. Датчик давления поврежден 2. Проверьте, правильно ли уста-	1. Проверьте датчик давления.
(A52)	воды	<ol> <li>проверьте, правильно ли уста- новлены параметры инвертора.</li> </ol>	2. Проверьте настройку параметров инвертора.
		3. Правильная ли сеть трубопро-	3. Проверьте двигатель и трубу
		водов и двигатель	э. Проверые двигатель и трубу
Err53	Ошибка избыточного	1. Датчик давления поврежден	1. Проверить датчик давления
-	давления	2. Проверьте, правильно ли уста-	2. Проверьте, правильно ли
		новлены параметры инвертора.	настроен инвертор F5-18.





Err64	Ошибка связи между	Обратитесь в сервисный центр
	платой управления и	
	платой питания.	